



Technische  
Universität  
Braunschweig

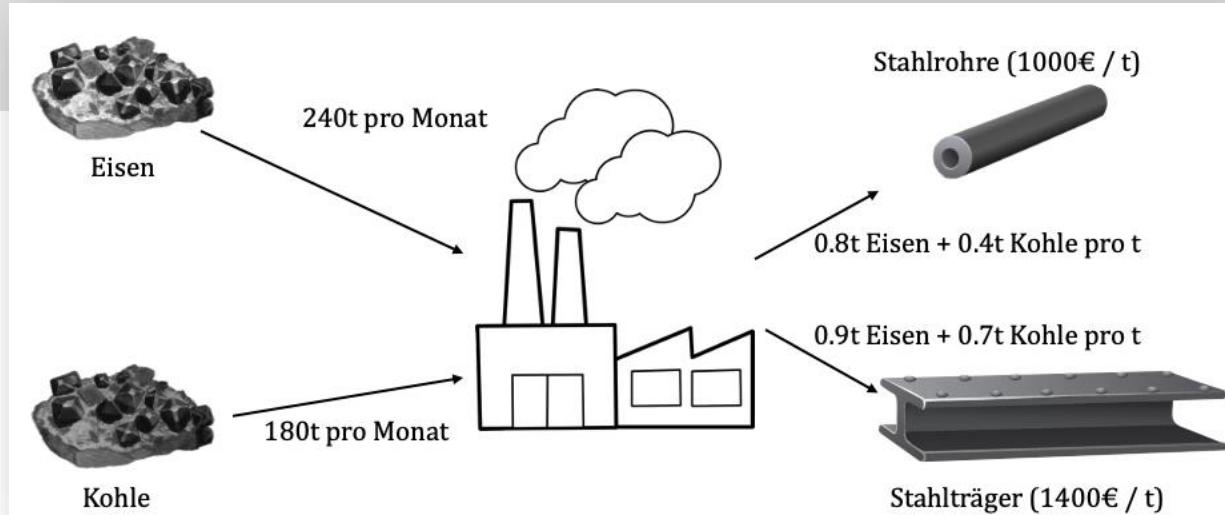
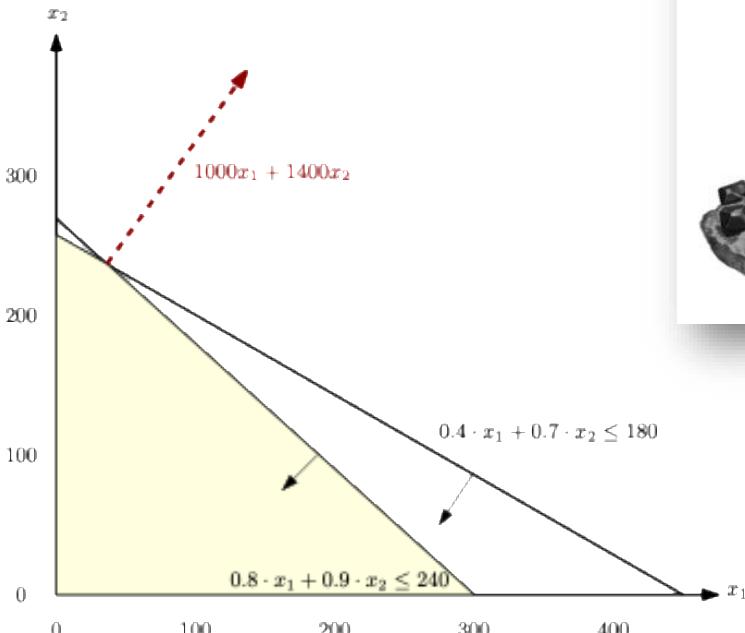


# Mathematische Methoden der Algorithmitk – Vorlesung #01

Arne Schmidt

# **Letzte Woche**

# Letzte Woche



Maximiere  $c^T x$

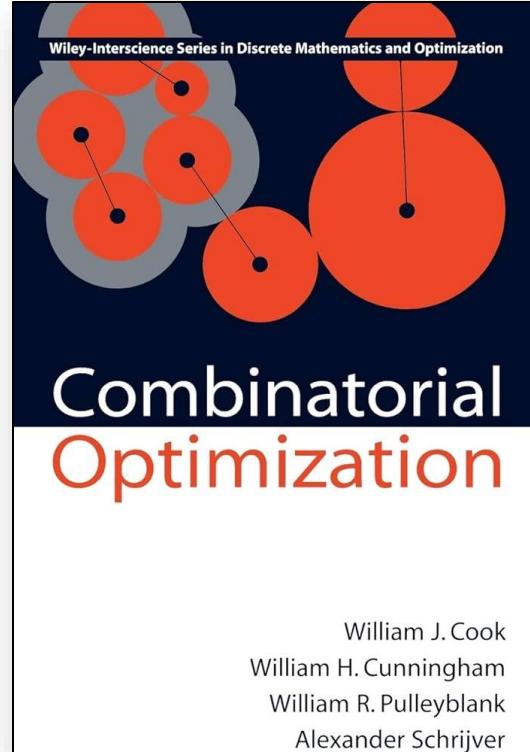
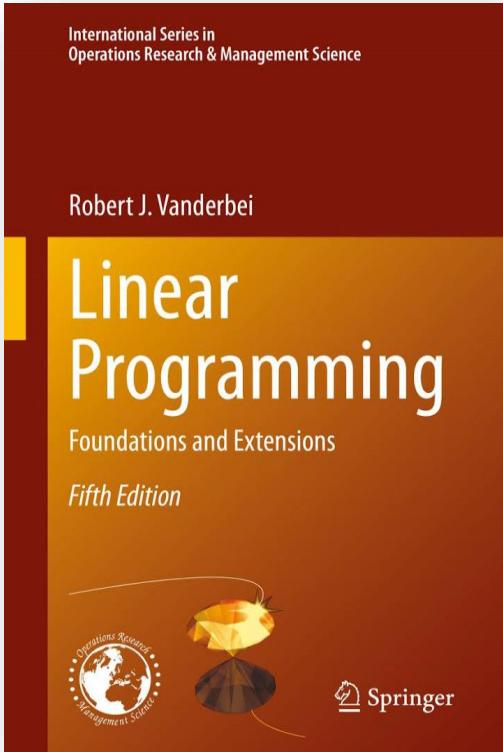
Unter Bedingungen

$$Ax \leq b$$

$$x \geq 0$$

Standardform  
Lösung  
(in)feasible  
optimal  
unbounded

# Literatur



Hauptreferenz

# Die Simplex Methode

# Ein Beispiel-LP

$$\begin{array}{lllll} \text{max} & 5x_1 + & 4x_2 + & 3x_3 & \\ \text{s.t.} & 2x_1 + & 3x_2 + & x_3 & \leq 5 \\ & 4x_1 + & x_2 + & 2x_3 & \leq 11 \\ & 3x_1 + & 4x_2 + & 2x_3 & \leq 8 \\ & x_1, & x_2, & x_3, & \geq 0 \end{array}$$

Bei jeder gültigen Lösung ist die Differenz zwischen der linken und rechten Seite der Ungleichungen nicht-negativ.

⇒ Führe Variablen ein, die diesen Unterschied angeben!

Diese Variablen heißen **Slack-Variablen**.

# Ein Beispiel-LP mit Slack Variablen

$$\begin{array}{llllll} \max & \zeta = & 5x_1 + & 4x_2 + & 3x_3 \\ \text{s.t.} & w_1 = & 5 - & 2x_1 - & 3x_2 - & x_3 \\ & w_2 = & 11 - & 4x_1 - & x_2 - & 2x_3 \\ & w_3 = & 8 - & 3x_1 - & 4x_2 - & 2x_3 \\ & & & & & w_1, w_2, w_3, x_1, x_2, x_3 \geq 0 \end{array}$$

Bei jeder gültigen Lösung ist die Differenz zwischen der linken und rechten Seite der Ungleichungen nicht-negativ.

⇒ Führe Variablen ein, die diesen Unterschied angeben!

Diese Variablen heißen **Slack-Variablen**.

**Idee:** Starte nun mit irgendeiner Lösung und schaue, wie diese Verbessert werden kann!

# Startlösung und erste Verbesserung

$$\begin{array}{lllll} \max & \zeta = & 5x_1 + & 4x_2 + & 3x_3 \\ \text{s.t.} & w_1 = & 5 - & 2x_1 - & 3x_2 - x_3 \\ & w_2 = & 11 - & 4x_1 - & x_2 - 2x_3 \\ & w_3 = & 8 - & 3x_1 - & 4x_2 - 2x_3 \\ & & & w_1, w_2, w_3, x_1, x_2, x_3 & \geq 0 \end{array}$$

Eine gültige Lösung ist  
 $(\dot{x}_1, \dot{x}_2, \dot{x}_3, \dot{w}_1, \dot{w}_2, \dot{w}_3) = (0,0,0,5,11,8)$

Wie können wir das verbessern?

Betrachte bspw.  $x_1$ . Um wieviel dürfen wir die Variable erhöhen, sodass alle Slack-Variablen nicht negativ werden?

$$w_1 \geq 0 \Rightarrow x_1 \leq \frac{5}{2}, \quad w_2 \geq 0 \Rightarrow x_1 \leq \frac{11}{4}, \quad w_3 \geq 0 \Rightarrow x_1 \leq \frac{8}{3}$$

Setze  $x_1 = \frac{5}{2}$ , damit wird  $w_1 = 0, w_2 = 1, w_3 = \frac{1}{2}$

# Eine bessere Lösung. Und nun?

$$\begin{array}{llllll} \max & \zeta = & 5x_1 + & 4x_2 + & 3x_3 \\ \text{s.t.} & w_1 = & 5 - & 2x_1 - & 3x_2 - & x_3 \\ & w_2 = & 11 - & 4x_1 - & x_2 - & 2x_3 \\ & w_3 = & 8 - & 3x_1 - & 4x_2 - & 2x_3 \\ & & & w_1, w_2, w_3, x_1, x_2, x_3 & \geq 0 \end{array}$$

Eine weitere gültige Lösung ist  
 $(\dot{x}_1, \dot{x}_2, \dot{x}_3, \dot{w}_1, \dot{w}_2, \dot{w}_3) = \left(\frac{5}{2}, 0, 0, 0, 1, \frac{1}{2}\right)$

Lösungswert: 12.5

Wie können wir das verbessern?  
Da  $w_1$  bereits 0 ist, können wir  $x_2$  und  $x_3$  nicht mehr wie  $x_1$  einfach erhöhen. Oder?

# Dictionaries

$$\begin{array}{llllll} \max & \zeta = & 5x_1 + & 4x_2 + & 3x_3 \\ \text{s.t.} & w_1 = & 5 - & 2x_1 - & 3x_2 - & x_3 \\ & w_2 = & 11 - & 4x_1 - & x_2 - & 2x_3 \\ & w_3 = & 8 - & 3x_1 - & 4x_2 - & 2x_3 \end{array}$$

## Definition:

Das obige Layout ist ein **Dictionary**. Zielfunktion und Variablen auf der linken Seite werden durch Variablen auf der rechten Seite definiert.

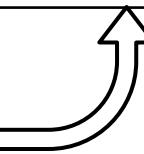
- Abhängige Variablen (links) heißen **Basisvariablen** (basic variables).
- Unabhängige Variablen (rechts) heißen **Nichtbasisvariablen** (nonbasic variables)
- Durch setzen der Nichtbasisvariablen auf 0, bekommen wir eine **Basislösung** (basis solution, dictionary solution).

# Passe das Dictionary an!

$$\begin{array}{lll} \max & \zeta = & 5x_1 + 4x_2 + 3x_3 \\ \text{s.t.} & w_1 = & 5 - 2x_1 - 3x_2 - x_3 \\ & w_2 = & 11 - 4x_1 - x_2 - 2x_3 \\ & w_3 = & 8 - 3x_1 - 4x_2 - 2x_3 \end{array}$$

$$\text{Und } x_1 = \frac{5}{2} - \frac{1}{2}w_1 - \frac{3}{2}x_2 - \frac{1}{2}x_3$$

$$\begin{array}{lll} \max & \zeta = & 12.5 - 2.5w_1 - 3.5x_2 + 0.5x_3 \\ \text{s.t.} & x_1 = & 2.5 - 0.5w_1 - 1.5x_2 - 0.5x_3 \\ & w_2 = & 1 + 2w_1 + 5x_2 - 0x_3 \\ & w_3 = & 0.5 + 1.5w_1 + 0.5x_2 - 0.5x_3 \end{array}$$



## Zweite Iteration!

$$\begin{array}{lllll} \max & \zeta = & 12.5 - & 2.5w_1 - & 3.5x_2 + & 0.5x_3 \\ \text{s.t.} & x_1 = & 2.5 - & 0.5w_1 - & 1.5x_2 - & 0.5x_3 \\ & w_2 = & 1 + & 2w_1 + & 5x_2 - & 0x_3 \\ & w_3 = & 0.5 + & 1.5w_1 + & 0.5x_2 - & 0.5x_3 \end{array}$$

Eine weitere gültige Lösung ist

$$(\dot{x}_1, \dot{x}_2, \dot{x}_3, \dot{w}_1, \dot{w}_2, \dot{w}_3) = \left( \frac{5}{2}, 0, 0, 0, 1, \frac{1}{2} \right)$$

Lösungswert: 12.5

Wie können wir das verbessern?

$$x_1 \geq 0 \Rightarrow x_3 \leq 5, \quad w_2 \geq 0 \Rightarrow x_3 \leq \infty, \quad w_3 \geq 0 \Rightarrow x_3 \leq 1$$

Setze  $x_3 = 1$ , damit wird  $w_3 = 0, w_2 = 1, x_1 = 2$ . Passe das Dictionary wieder an!

# Dritte Iteration!

$$\begin{array}{lllll} \max & \zeta = & 13 - w_1 - 3x_2 - w_3 \\ \text{s.t.} & x_1 = & 2 - 2w_1 - 2x_2 - w_3 \\ & w_2 = & 1 + 2w_1 + 5x_2 - 0w_3 \\ & x_3 = & 1 + 3w_1 + x_2 - 2w_3 \end{array}$$

Eine weitere gültige Lösung ist  
 $(\dot{x}_1, \dot{x}_2, \dot{x}_3, \dot{w}_1, \dot{w}_2, \dot{w}_3) = (2, 0, 1, 0, 1, 0)$

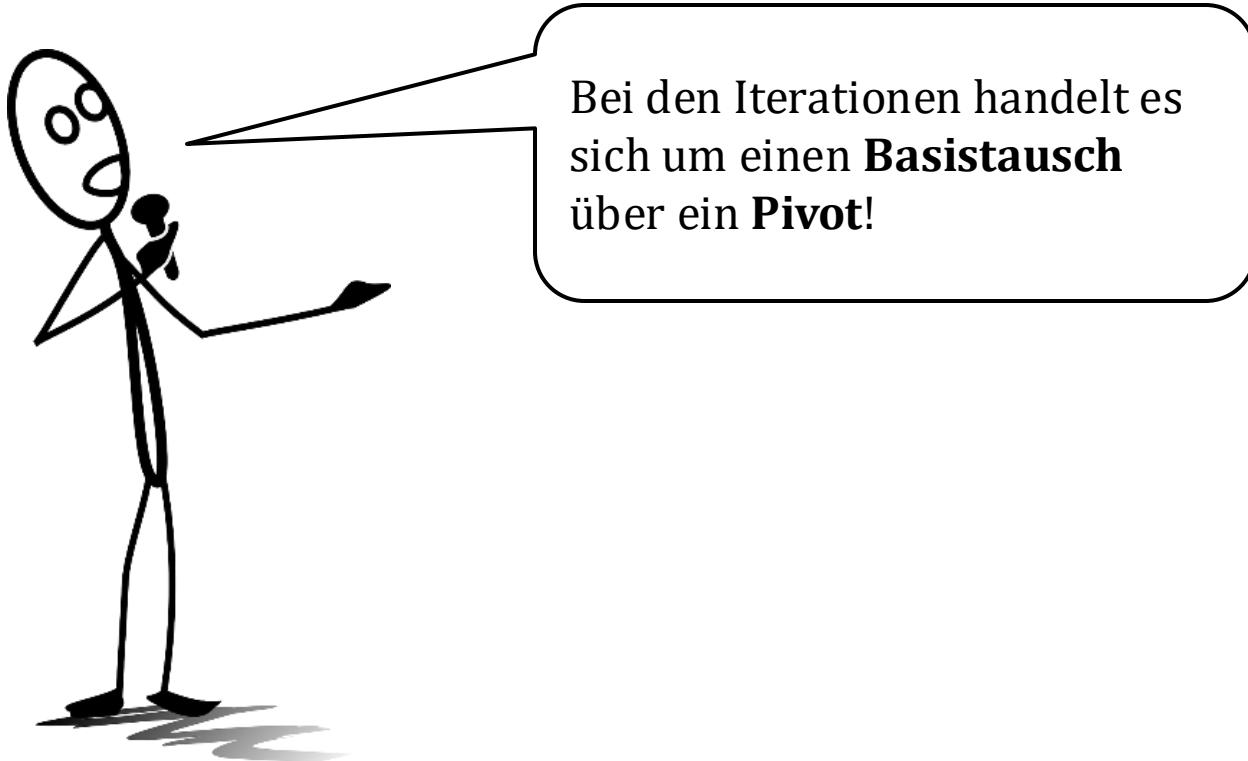
Lösungswert: 13

Können wir das verbessern?

Behauptung: Die Lösung ist optimal!

- Es gibt keine Nichtbasisvariable, die den Funktionswert erhöhen würde.
- Die Gleichung  $\zeta = 13 - w_1 - 3x_2 - w_3$  wurde durch Äquivalenzumformungen erreicht.
- Dabei wurden nur Constraints verwendet!

# Hintergrund



# Und Allgemein?



Das Beispiel war recht klein und deckt evtl. nicht alle Fälle ab.

Wie machen wir das im Allgemeinen?

# Schritt 1: LP zu Dictionary

Gegeben sei ein LP in Standardform:

$$\begin{aligned} & \max \sum_{j=1}^n c_j x_j \\ \text{s.t. } & \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \leq b_i, \quad i \in \{1, 2, \dots, m\} \\ & x_j \geq 0, \quad j \in \{1, 2, \dots, n\} \end{aligned}$$

Umwandeln in ein Dictionary:

$$\begin{aligned} \zeta &= \sum_{j=1}^n c_j x_j \\ x_{n+i} &= b_i - \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j, \quad i \in \{1, 2, \dots, m\} \end{aligned}$$

# Schritt 1: LP zu Dictionary

Umwandeln in ein Dictionary:

$$\zeta = \sum_{j=1}^n c_j x_j$$

$$x_{n+i} = b_i - \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j, \quad i \in \{1, 2, \dots, m\}$$

Sei nun  $\mathcal{N}, \mathcal{B} \subseteq \{1, 2, \dots, n + m\}$  die Indexmenge der (Nicht-)Basisvariablen.

Dann ist zu Beginn:

$$\mathcal{N} = \{1, 2, \dots, n\}$$

$$\mathcal{B} = \{n + 1, n + 2, \dots, n + m\}$$

Mit dieser Notation lässt sich das Dictionary noch etwas anders aufschreiben!

# Schritt 1: LP zu Dictionary

Umwandeln in ein Dictionary:

$$\zeta = \bar{\zeta} + \sum_{j \in \mathcal{N}} \bar{c}_j x_j$$

$$x_i = \bar{b}_i - \sum_{j \in \mathcal{N}} \bar{a}_{ij} x_j, \quad i \in \mathcal{B}$$

Die Koeffizienten im Vektor  $\bar{c}$  heißen auch  
**reduzierte Kosten.**

Sei nun  $\mathcal{N}, \mathcal{B} \subseteq \{1, 2, \dots, n+m\}$  die Indexmenge der (Nicht-)Basisvariablen.

Dann ist zu Beginn:

$$\mathcal{N} = \{1, 2, \dots, n\}$$

$$\mathcal{B} = \{n+1, n+2, \dots, n+m\}$$

Mit dieser Notation lässt sich das Dictionary noch etwas anders aufschreiben!

Der Balken über Konstanten bedeutet, dass diese sich über Iterationen verändern.

## Schritt 2: Pivotschritt

Das Dictionary:

$$\zeta = \bar{\zeta} + \sum_{j \in \mathcal{N}} \bar{c}_j x_j$$

$$x_i = \bar{b}_i - \sum_{j \in \mathcal{N}} \bar{a}_{ij} x_j, \quad i \in \mathcal{B}$$

- Wähle nun  $k \in \{j \in \mathcal{N} \mid \bar{c}_j > 0\}$ .
- Existiert  $k$  nicht, dann sind wir optimal!
- Erhöhe nun  $x_k$  so weit wie möglich.
- Es muss für alle  $i \in \mathcal{B}$  gelten:  
$$x_i \leq \bar{b}_i - \bar{a}_{ik} x_k$$
- Da für ein  $i \in \mathcal{B}$  der Wert  $x_i$  auf 0 gesetzt wird, erhalten wir  $x_k \leq \frac{\bar{b}_i}{\bar{a}_{ik}}$ .
- Wähle  $\ell \in \mathcal{B}$  mit  $\bar{a}_{\ell k} > 0$  und  $\frac{\bar{b}_\ell}{\bar{a}_{\ell k}}$  kleinstmöglich.
- Setze  $x_\ell = 0, x_k = \frac{\bar{b}_\ell}{\bar{a}_{\ell k}}$
- Passe Dictionary über den Variablentausch an!

# Fragen I



Prinzipiell egal. Die Wahl des Pivots kann aber die Laufzeit beeinflussen. Dazu später mehr!

Prinzipiell egal. In dieser Situation treten Degenerationen auf! Dazu später mehr.

## Fragen II



# Ein weiteres Beispiel

$$\begin{array}{lll} \max & -2x_1 - x_2 \\ \text{s.t.} & -x_1 + x_2 \leq -1 \\ & -x_1 - 2x_2 \leq -2 \\ & x_2 \leq 1 \\ & x_1, x_2 \geq 0 \end{array}$$



$$\begin{array}{lll} \zeta = & -2x_1 - x_2 \\ w_1 = & -1 + x_1 - x_2 \\ w_2 = & -2 + x_1 + 2x_2 \\ w_3 = & 1 - x_2 \end{array}$$

Die Lösung  $(0,0,-1,-2,1)$  ist nicht gültig!  
Das LP hat aber eine Lösung (z.B.  $x_1 = 2, x_2 = 0$ )

Generell: Das Dictionary ist genau dann gültig, wenn alle  $\bar{b}_i > 0$ .  
Wie bekommen wir ein gültiges Dictionary?

# Ein Hilfsproblem

Wir erstellen uns ein Hilfsproblem, für welches

- 1) ein gültiges Dictionary einfach zu finden ist.
- 2) eine gültige Lösung für unser originales Problem bereitstellt, oder zeigt, dass keine gültige Lösung existiert

$$\max -x_0$$

s.t.

$$\left( \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \right) - x_0 \leq b_i, \quad i \in \{1, 2, \dots, m\}$$
$$x_j \geq 0, \quad j \in \{0, 1, 2, \dots, n\}$$

Warum hat dieses LP **immer** eine Lösung?

Wann zeigt dieses LP, dass für das **Ursprungsproblem** **keine Lösung** existiert?

# Ein Dictionary für das Hilfsproblem

$$\max -x_0$$

s.t.

$$\left( \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \right) - x_0 \leq b_i, \quad i \in \{1, 2, \dots, m\}$$
$$x_j \geq 0, \quad j \in \{0, 1, 2, \dots, n\}$$

1. Erstelle das Dictionary wie gehabt.
2. Führe einen Pivotschritt mit  $x_0$  und der Schlupfvariablen mit kleinstem, negativen  $b_i$ .

Das erhaltene Dictionary ist dann gültig!

# Am Beispiel

$$\begin{aligned}\xi &= -x_0 \\w_1 &= -1 + x_0 + x_1 - x_2 \\w_2 &= -2 + x_0 + x_1 + 2x_2 \\w_3 &= 1 + x_0 - x_2\end{aligned}$$



$$\begin{aligned}\xi &= -2 - w_2 + x_1 + 2x_2 \\w_1 &= 1 + w_2 - 3x_2 \\x_0 &= 2 + w_2 - x_1 - 2x_2 \\w_3 &= 3 + w_2 - x_1 - 3x_2\end{aligned}$$

Nach dem Pivotschritt ist das Dictionary gültig und wir können fortfahren!

# Situation nach Simplex

$$\begin{aligned}\xi &= -2 - w_2 + x_1 + 2x_2 \\ w_1 &= 1 + w_2 \quad - \quad 3x_2 \\ x_0 &= 2 + w_2 - x_1 - 2x_2 \\ w_3 &= 3 + w_2 - x_1 - 3x_2\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\xi &= \quad - \quad x_0 \\ x_2 &= 0.33 \quad - \quad 0.33w_1 + 0.33w_2 \\ x_1 &= 1.33 - x_0 + 0.67w_1 + 0.33w_2 \\ w_3 &= 0.67 + x_0 + 0.33w_1 - 0.33w_2\end{aligned}$$

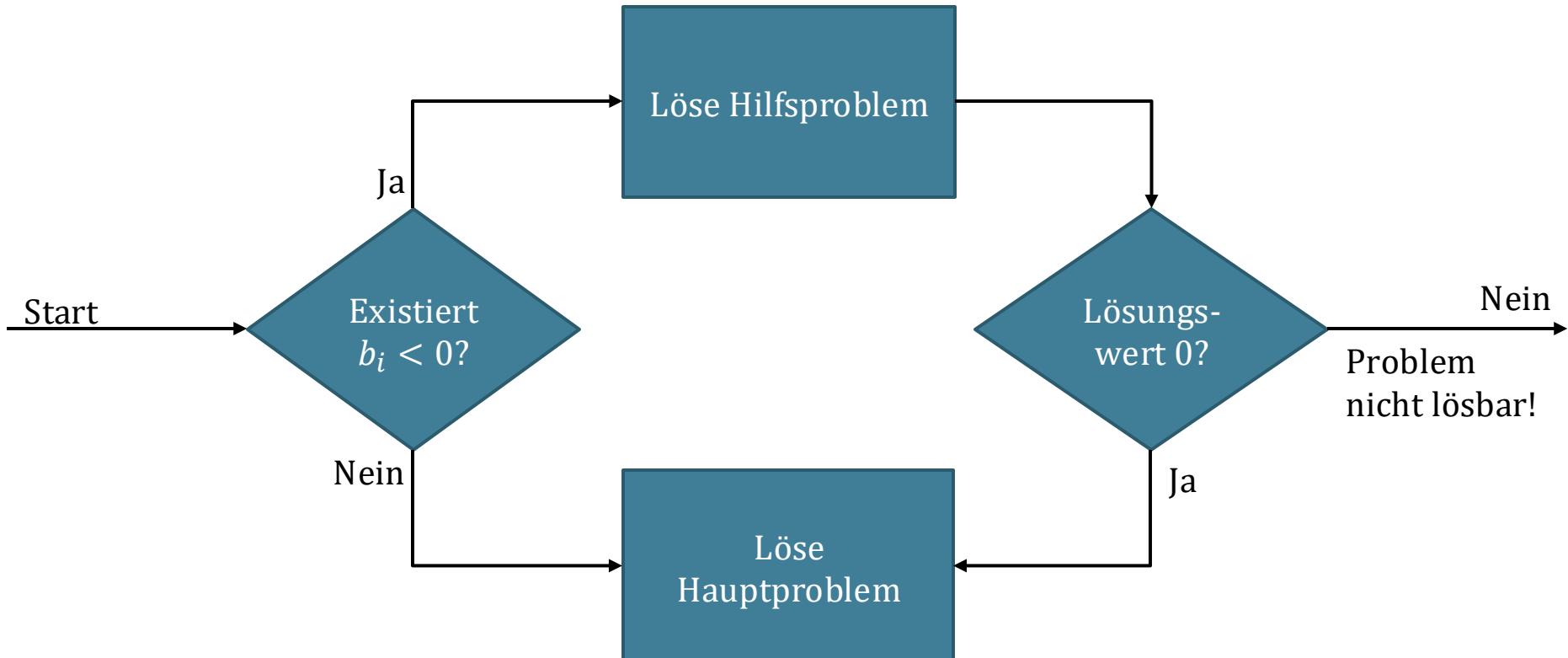
Lösungswert ist 0, also ist unser ursprüngliches LP gültig. Entferne  $x_0$  wieder und benutze:

$$\zeta = -2x_1 - x_2 = -3 - w_1 - w_2$$

$$\begin{aligned}\zeta &= -3 - w_1 - w_2 \\ x_2 &= 0.33 - 0.33w_1 + 0.33w_2 \\ x_1 &= 1.33 + 0.67w_1 + 0.33w_2 \\ w_3 &= 0.67 + 0.33w_1 - 0.33w_2\end{aligned}$$

$x_1 = \frac{4}{3}, x_2 = \frac{1}{3}$  ist sogar direkt die optimale Lösung!

# 2-Phasen Simplex



# Fragen III



# Noch ein Beispiel!

$$\begin{array}{rcccc} \zeta = & 0 + & 2x_1 - & x_2 + & 1x_3 \\ w_1 = & 4 + & 5x_1 - & 2x_2 + & 1x_3 \\ w_2 = & 10 + & 1x_1 - & 2x_2 - & 2x_3 \\ w_3 = & 7 + & & 2x_2 - & 3x_3 \\ w_4 = & 6 + & 2x_1 + & 2x_2 - & 4x_3 \\ w_5 = & 6 + & 3x_1 + & & 3x_3 \end{array}$$

Wie wählt man hier das Pivot?

$x_1$  sieht interessant aus!

Egal wie hoch man  $x_1$  wählt, die Constraints sind immer erfüllt!

Da  $x_1$  positiv in  $\zeta$  vorkommt, kann der Funktionswert nur beliebig wachsen.

Zur Erinnerung: Für ein  $k \in \mathcal{N}$  mit  $\bar{c}_k > 0$ , wähle  $j \in \left\{ i \in \mathcal{B} \mid \bar{a}_{ik} > 0 \text{ und } \frac{\bar{b}_i}{\bar{a}_{ik}} \text{ minimal} \right\}$ .

**Lemma:** Ist für ein  $k \in \mathcal{N}$  mit  $\bar{c}_k > 0$  die Menge  $\left\{ i \in \mathcal{B} \mid \bar{a}_{ik} > 0 \text{ und } \frac{\bar{b}_i}{\bar{a}_{ik}} \text{ minimal} \right\}$  leer, dann ist das LP unbeschränkt.

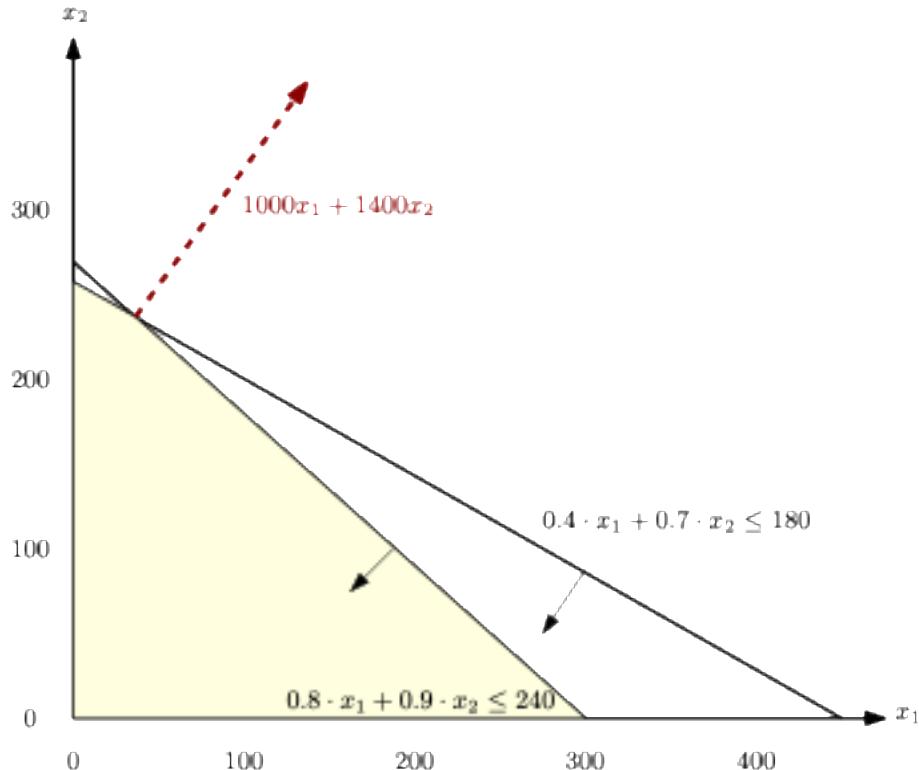
# **Simplex und Geometrie**

# Graphische Darstellung

Maximiere:  $(1000, 1400) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 0.8 & 0.9 \\ 0.4 & 0.7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} 240 \\ 180 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \geq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

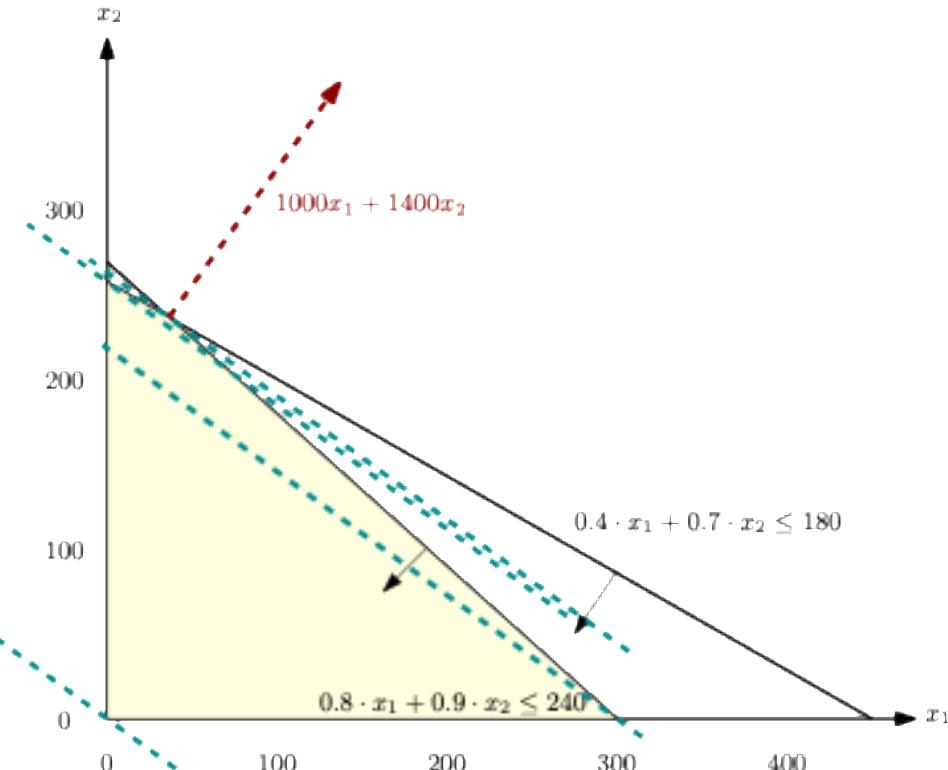


# Graphische Darstellung

Maximiere:  $(1000, 1400) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 0.8 & 0.9 \\ 0.4 & 0.7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} 240 \\ 180 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \geq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

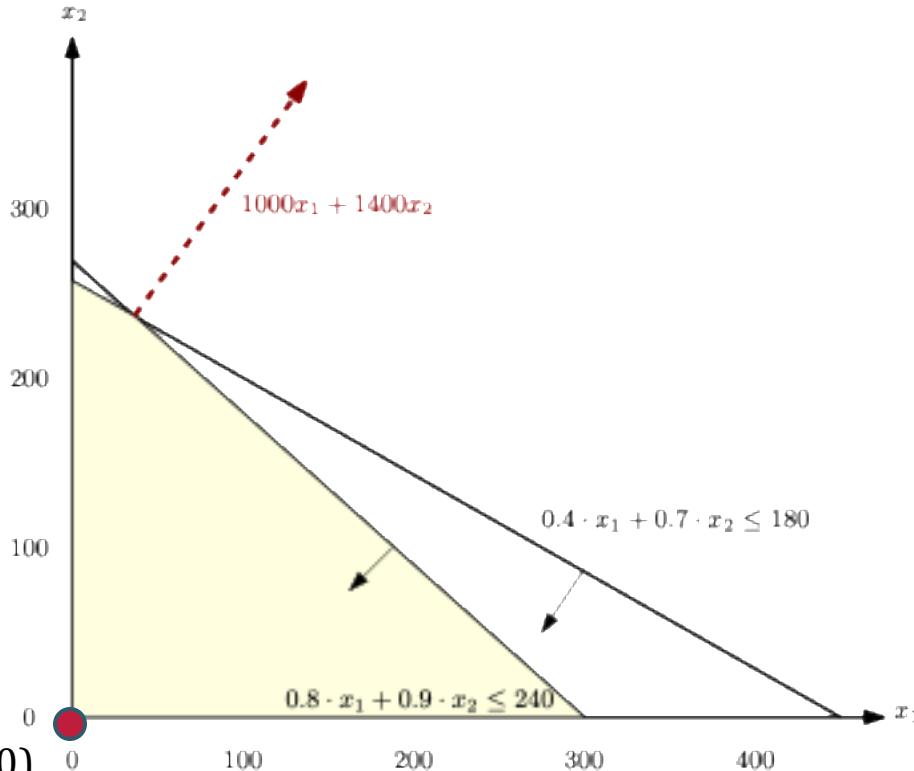


# Graphische Darstellung

Maximiere:  $(1000, 1400) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 0.8 & 0.9 \\ 0.4 & 0.7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} 240 \\ 180 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \geq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$



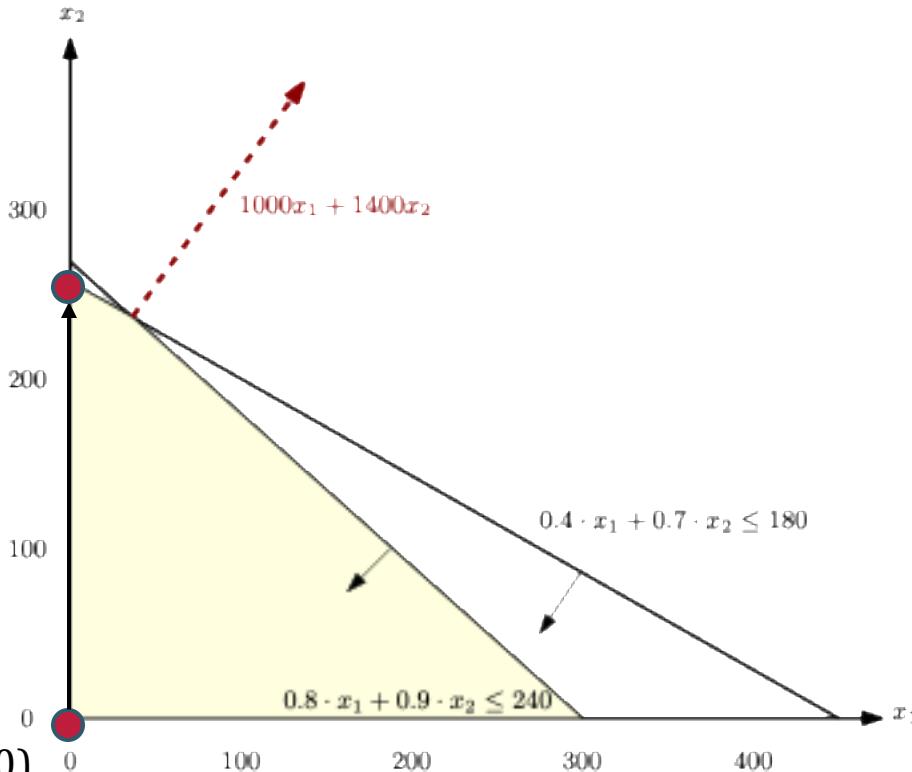
Simplex startet im Punkt  $(0,0)$

# Graphische Darstellung

Maximiere:  $(1000, 1400) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 0.8 & 0.9 \\ 0.4 & 0.7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} 240 \\ 180 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \geq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$



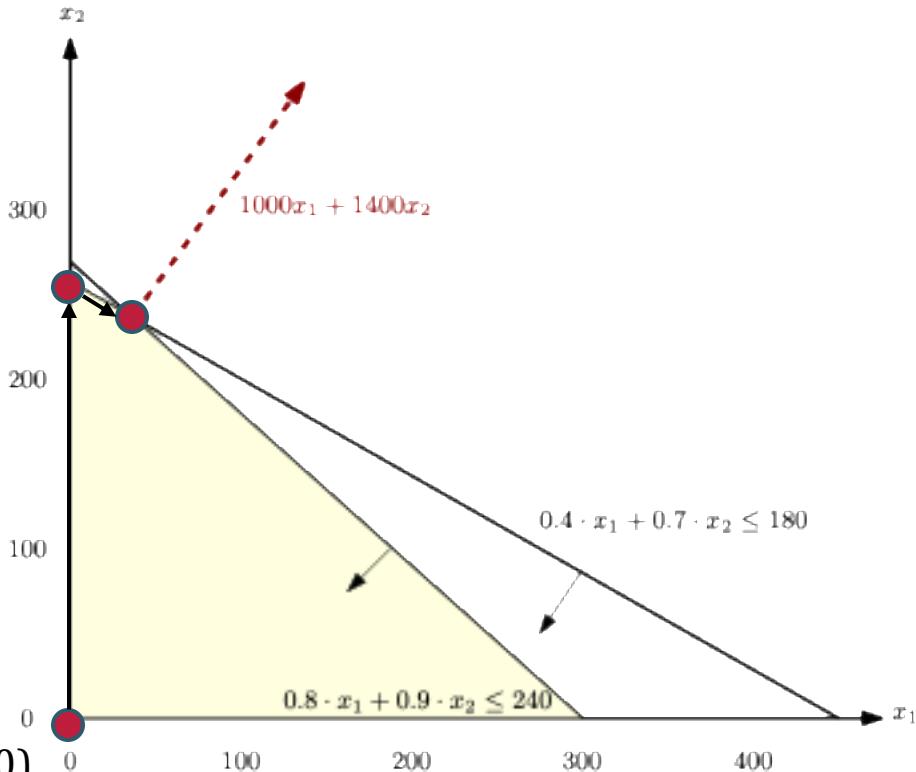
Simplex startet im Punkt  $(0,0)$

# Graphische Darstellung

Maximiere:  $(1000, 1400) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 0.8 & 0.9 \\ 0.4 & 0.7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} 240 \\ 180 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \geq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$



Simplex startet im Punkt  $(0,0)$

# Zusammenhang zwischen Simplex und Geometrie

Zunächst:

Jeder Constraint beschneidet den Lösungsraum mit einer Halbebene.

Der Simplex-Algorithmus bewegt sich entlang der Extrempunkte zum Optimum!

→ Extrempunkte entsprechen Basislösungen!

