

# *Kapitel 4: Dynamische Datenstrukturen*

*Algorithmen und Datenstrukturen  
WS 2021/22*

**Prof. Dr. Sándor Fekete**



# 4.1 Grundoperationen

## Aufgabenstellung:

- *Verwalten einer Menge  $S$  von Objekten*
- *Ausführen von verschiedenen Operationen (s.u.)*

## Im Folgenden:

<b>S</b>	<b>Menge von Objekten</b>
<b>k</b>	<b>Wert eines Elements (“Schlüssel”)</b>
<b>x</b>	<b>Zeiger auf Element</b>
<b>NIL</b>	<b>spezieller, “leerer” Zeiger</b>



## 4.1 Grundoperationen

**SEARCH(S,k): “Suche in S nach k”**

**Durchsuche die Menge S nach einem Element von Wert k.**

**Ausgabe: Zeiger x, falls x existent  
NIL, falls kein Element Wert k hat.**



# 4.1 Grundoperationen

## Langsam:

- $O(n)$ : *lineare Zeit*

Alle Objekte anschauen

## Sehr schnell:

- $O(1)$ : *konstante Zeit*

Immer gleich schnell, egal wie groß S ist.

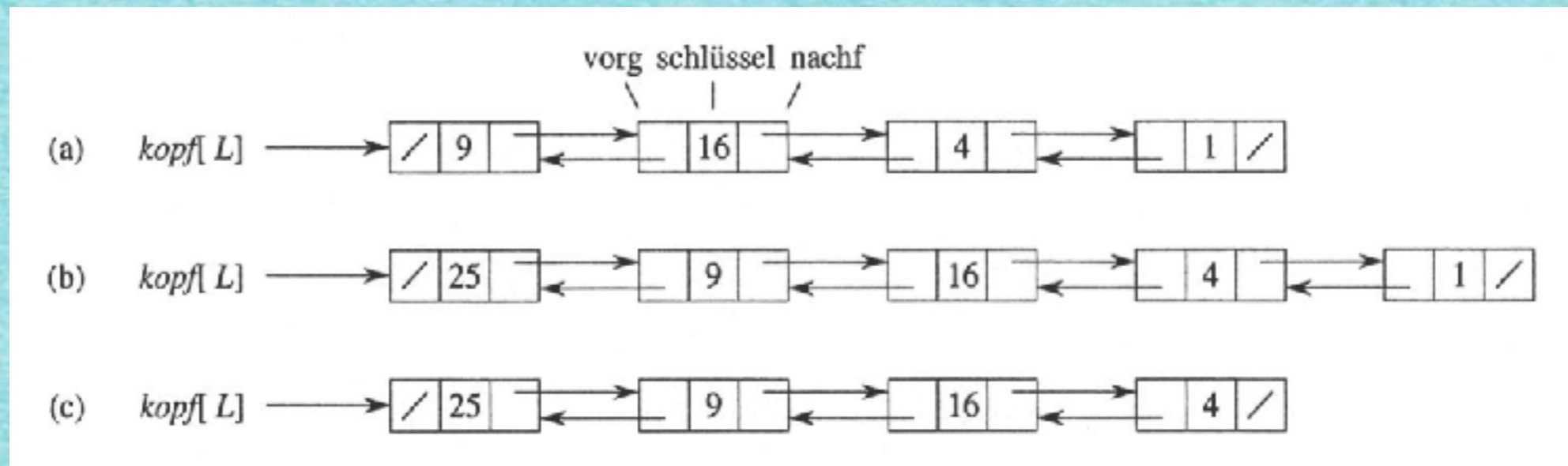
## Schnell:

- $O(\log n)$ : *logarithmische Zeit*

Wiederholtes Halbieren



## Struktur einer doppelt verketteten Liste



- **Füge vorne das Element mit Schlüssel 25 ein.**

- **Finde ein Element mit Schlüssel 1 und lösche es.**



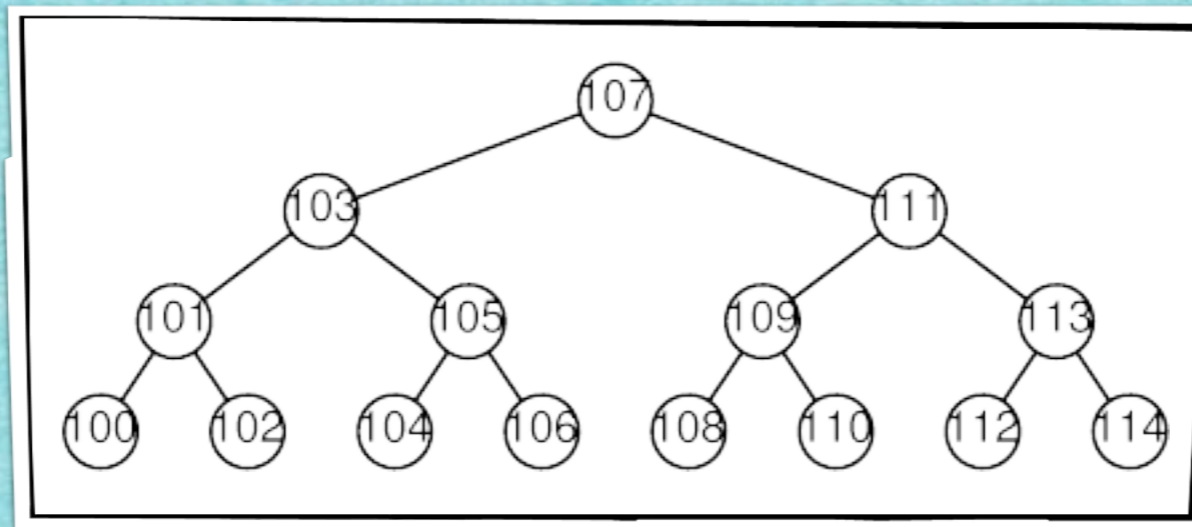
## 4.4 Binäre Suche

### Satz 4.2

*Die binäre Suche terminiert in  $O(\log(\text{RECHTS}-\text{LINKS}))$  Schritten (für  $\text{RECHTS} > \text{LINKS}$ ).*

### Beweis:

Selbst!

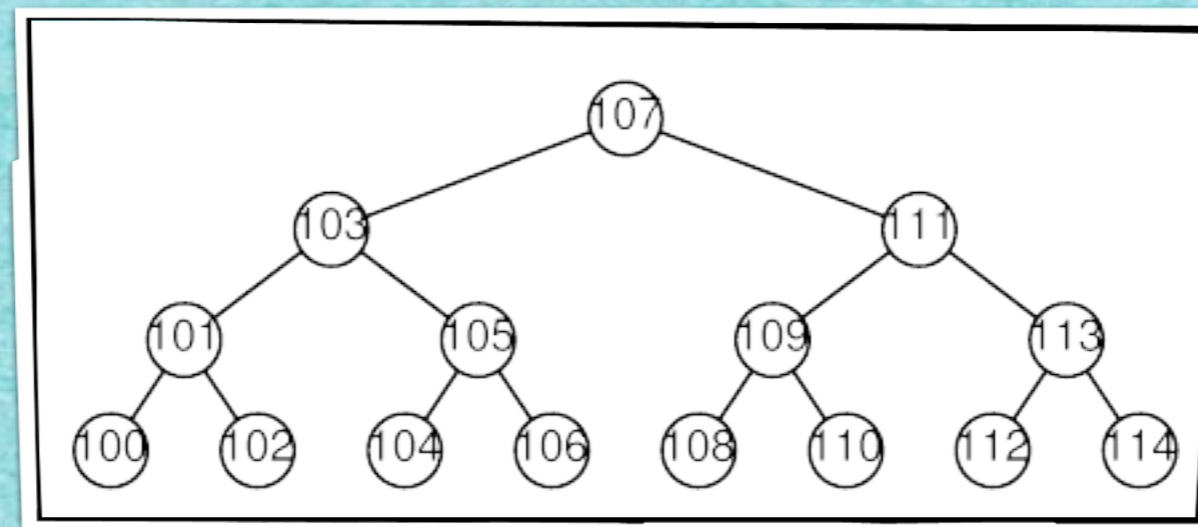




# 4.5 Binäre Suchbäume

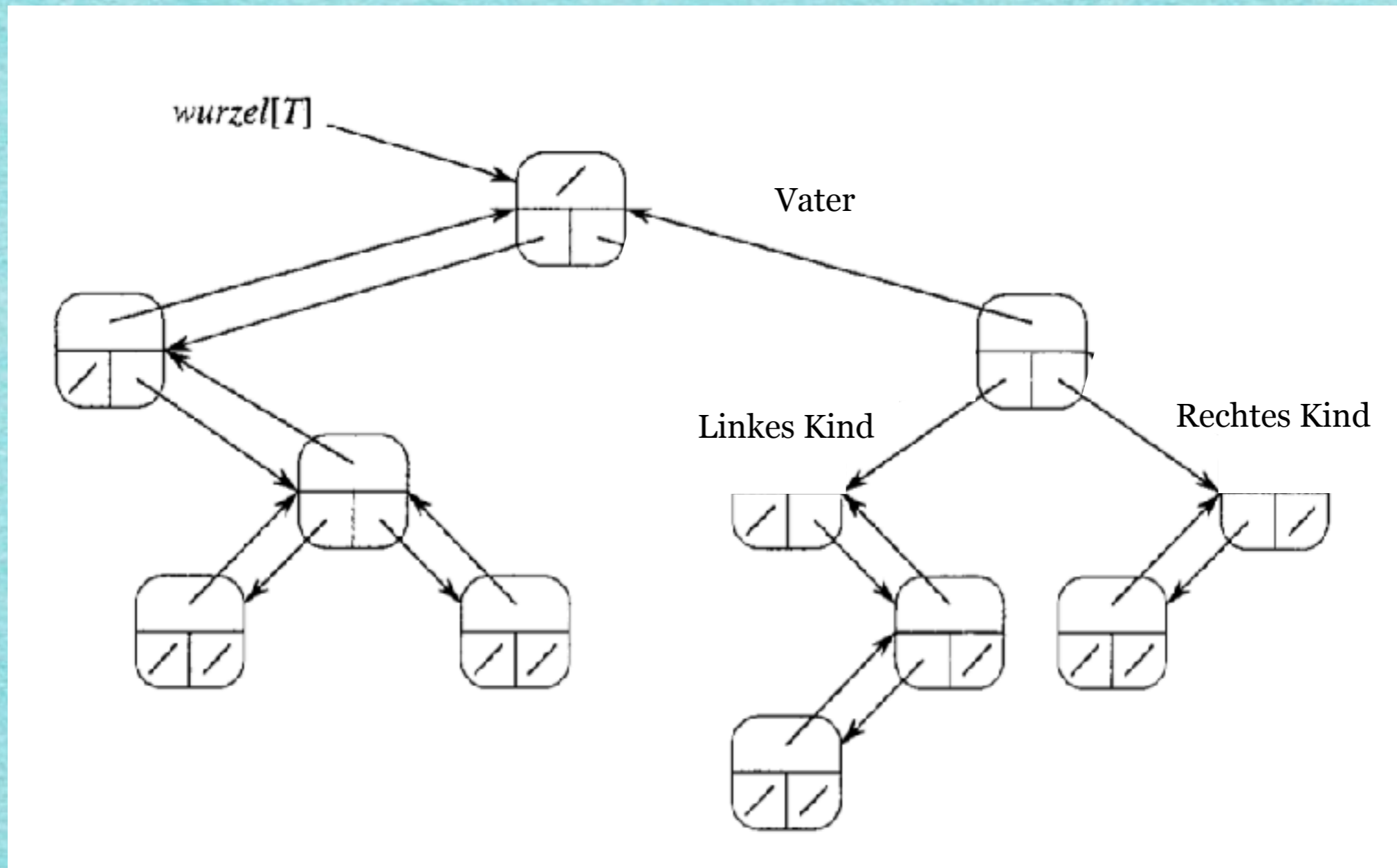
## Ideen:

- **Strukturiere Daten wie im möglichen Ablauf einer binären Suche!**
- **Erziele logarithmische Zeiten!**





# Binärer Suchbaum



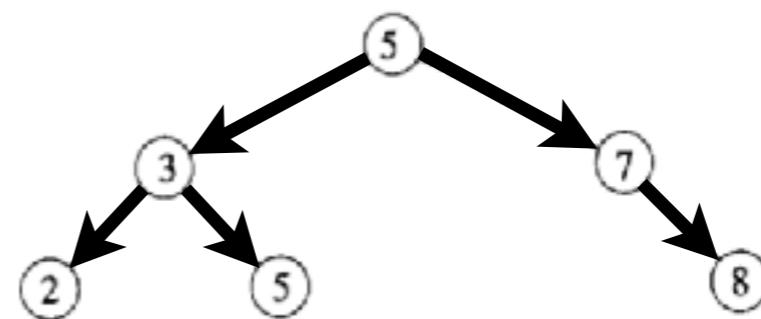
**Außerdem wichtig: Struktur der Schlüsselwerte!**



## 4.5 Binäre Suchbäume

### Definition 4.3

- (1)** Ein gerichteter Graph  $D=(V,A)$  besteht aus einer endlichen Menge  $V$  von Knoten  $v$  und einer endlichen Menge von gerichteten Kanten,  $a=(v,w)$ . ( $v$  ist Vorgänger von  $w$ .)
- (2)** Ein gerichteter Baum  $B=(V,T)$  hat folgende Eigenschaften:
  - (i) Es gibt einen eindeutigen Knoten  $w$  ohne Vorgänger.
  - (ii) Jeder Knoten außer  $w$  ist auf einem eindeutigen Weg von  $w$  aus erreichbar; das heißt insbesondere, dass  $v$  einen eindeutigen Vorgänger (Vaterknoten) hat.
- (3)** Die Höhe eines gerichteten Baumes ist die maximale Länge eines gerichteten Weges von der Wurzel.
- (4)** Ein binärer Baum ist ein gerichteter Baum, in dem jeder Knoten höchstens zwei Nachfolger (“Kindknoten”) hat. Einer ist der “linke”  $l[v]$ , der andere der “rechte”,  $r[v]$ .





## 4.5 Binäre Suchbäume

### Definition 4.3 (Forts.)

(5) Ein binärer Baum heißt voll, wenn jeder Knoten zwei oder keinen Kindknoten hat.

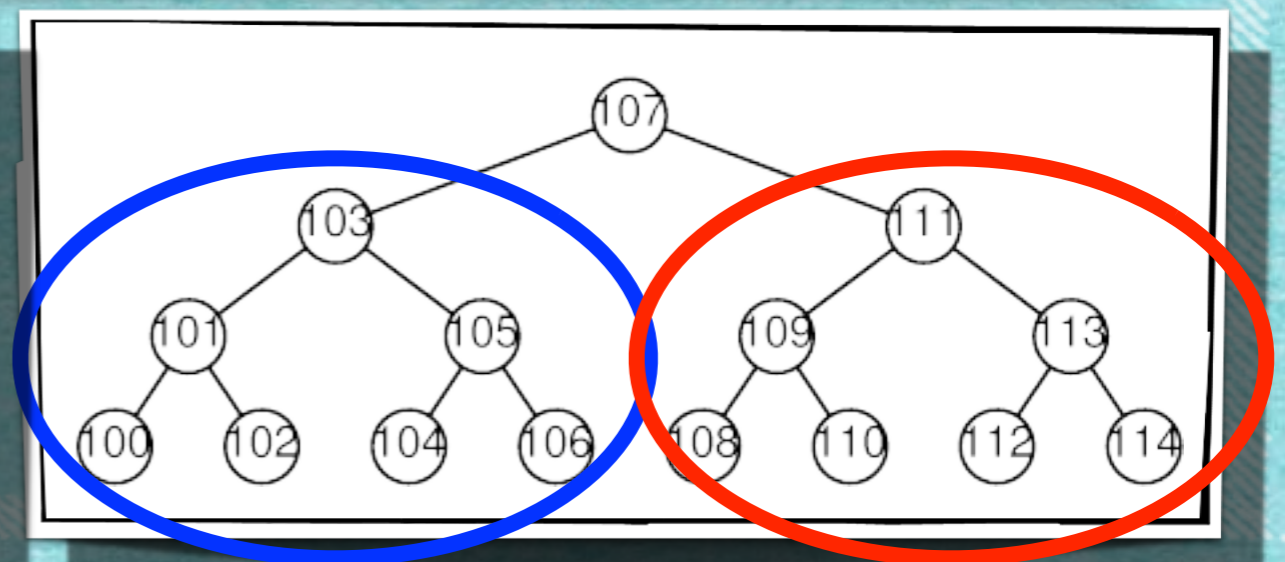
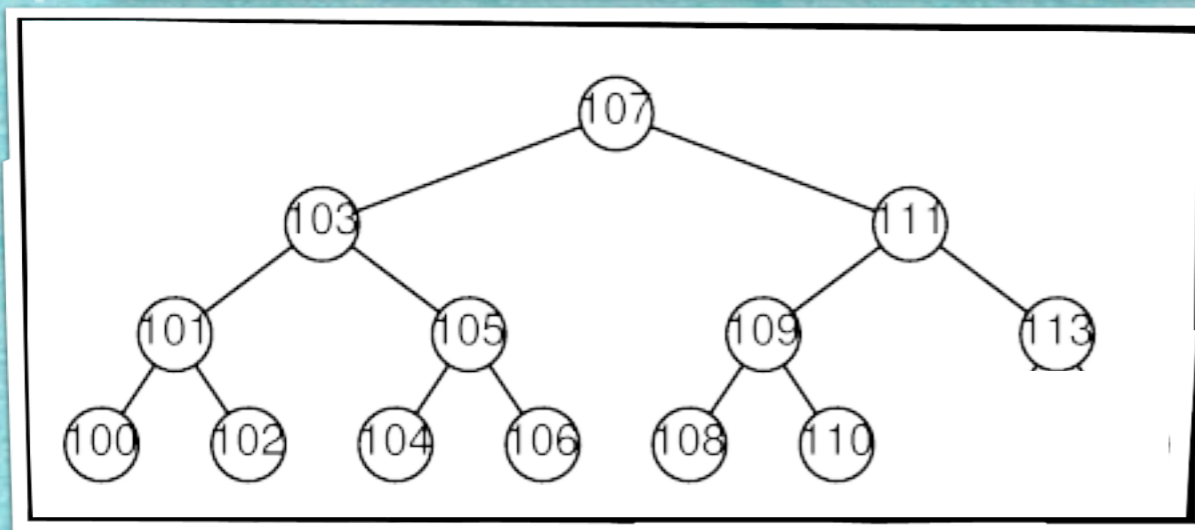
(6) Ein binärer Baum heißt vollständig, wenn zusätzlich alle Blätter gleichen Abstand zur Wurzel haben.

(7) Ein Knoten ohne Kindknoten heißt Blatt.

(8) Der Teilbaum eines Knotens  $v$  ist durch die Menge der von  $v$  erreichbaren Knoten und der dabei verwendeten Kanten definiert; der linke Teilbaum ist der Teilbaum von  $l[v]$ .

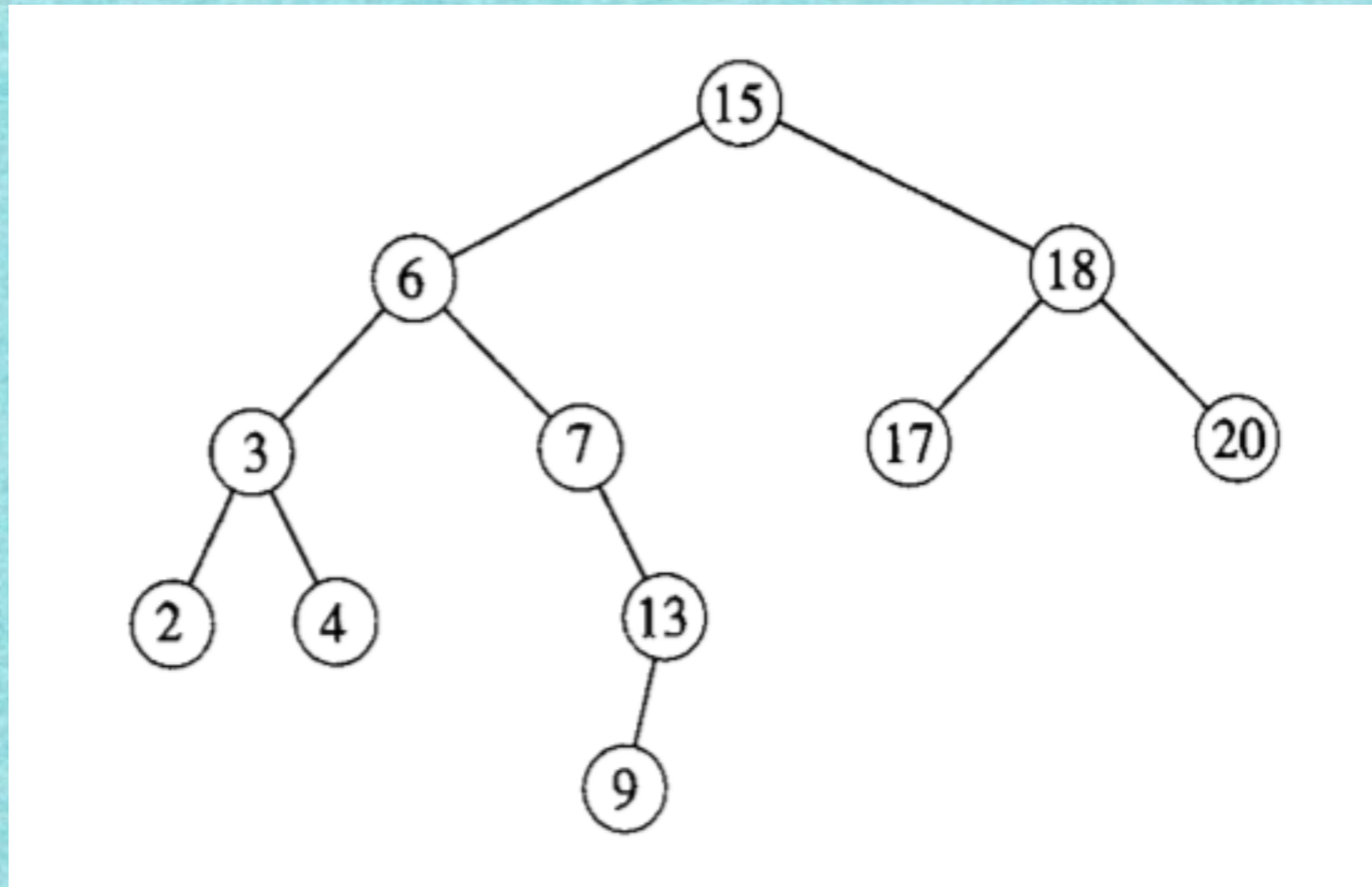
(9) In einem binären Suchbaum hat jeder Knoten  $v$  einen Schlüsselwert  $S[v]$ , und es gilt:

- $S[u] \leq S[v]$  für Knoten  $u$  im linken Teilbaum von  $v$
- $S[u] > S[v]$  für Knoten  $u$  im rechten Teilbaum von  $v$





# Minimum und Maximum



TREE-MINIMUM( $x$ )

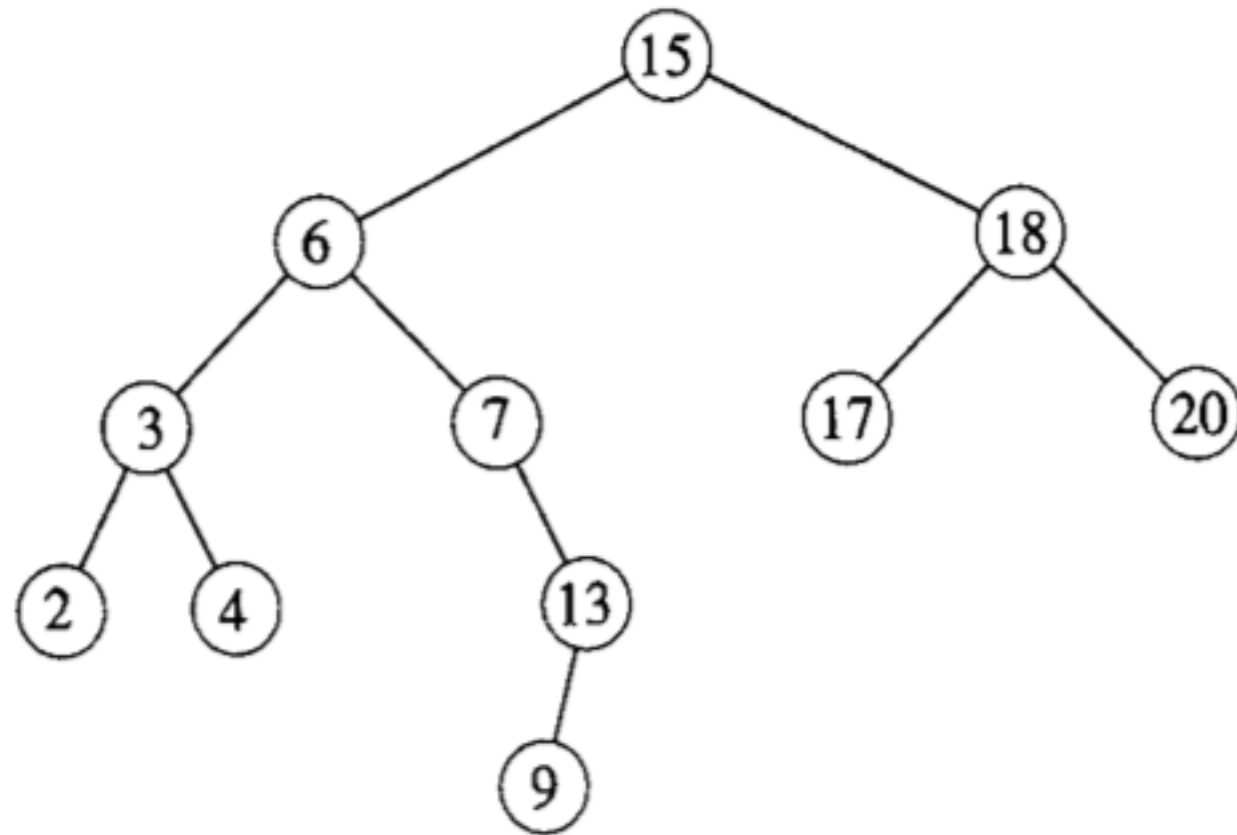
```
1 while  $links[x] \neq NIL$   
2   do  $x \leftarrow links[x]$   
3 return  $x$ 
```

TREE-MAXIMUM( $x$ )

```
1 while  $rechts[x] \neq NIL$   
2   do  $x \leftarrow rechts[x]$   
3 return  $x$ 
```

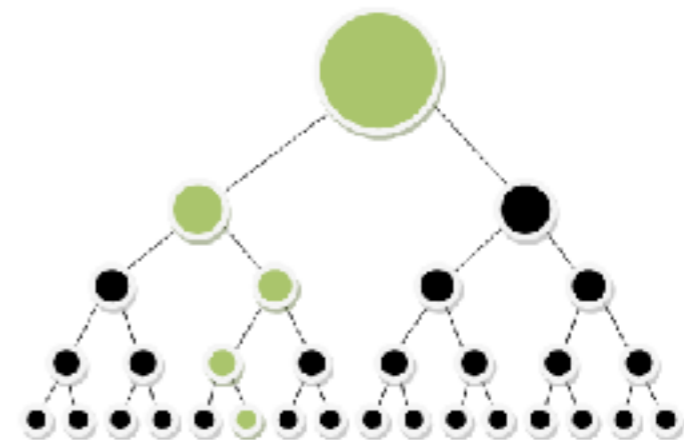


# Suche im Suchbaum



ITERATIVE-TREE-SEARCH( $x, k$ )

```
1 while  $x \neq \text{NIL}$  und  $k \neq \text{schlüssel}[x]$ 
2   do if  $k < \text{schlüssel}[x]$ 
3     then  $x \leftarrow \text{links}[x]$ 
4     else  $x \leftarrow \text{rechts}[x]$ 
5 return  $x$ 
```





## 4.1 Grundoperationen

**SUCCESSOR(S,x):**

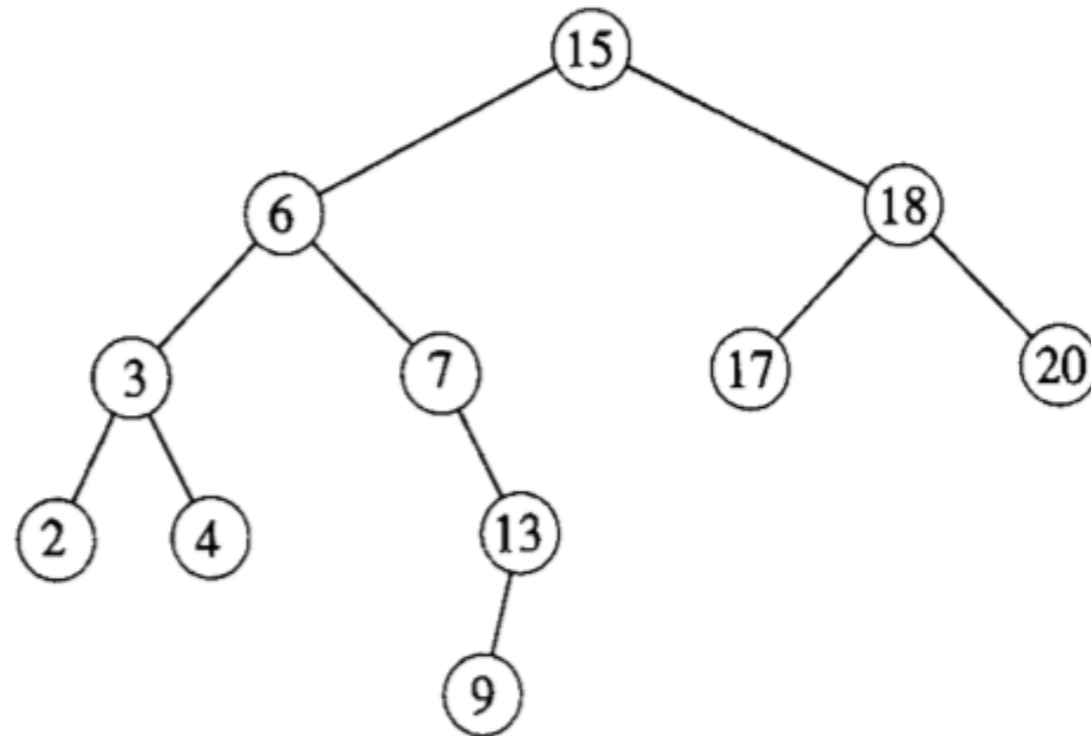
**“Finde das nächstgrößere Element”**

**Für ein in x stehendes Element in S,  
bestimme ein Element von nächstgrößerem  
Wert in S.**

**Ausgabe: Zeiger y auf Element  
NIL, falls x Maximum von S angibt**



## Nachfolger im Suchbaum



**TREE-SUCCESSOR( $x$ )**

```
1  if  $rechts[x] \neq \text{NIL}$ 
2    then return TREE-MINIMUM( $rechts[x]$ )
3   $y \leftarrow p[x]$ 
4  while  $y \neq \text{NIL}$  und  $x = rechts[y]$ 
5    do  $x \leftarrow y$ 
6     $y \leftarrow p[y]$ 
7  return  $y$ 
```



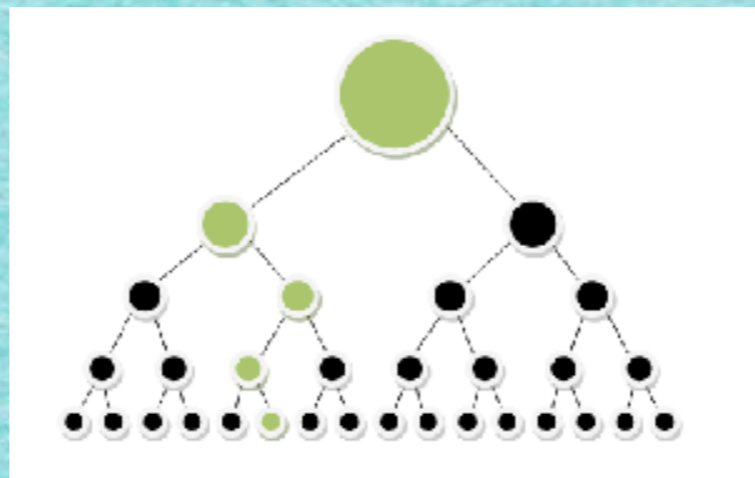
## 4.5 Binäre Suchbäume

### Satz 4.4

*Suchen, Minimum, Maximum, Nachfolger, Vorgänger können in einem binären Suchbaum der Höhe  $h$  in Zeit  $O(h)$  durchlaufen werden.*

### Beweis:

**Klar, der Baum wird nur einmal vertikal durchlaufen!**





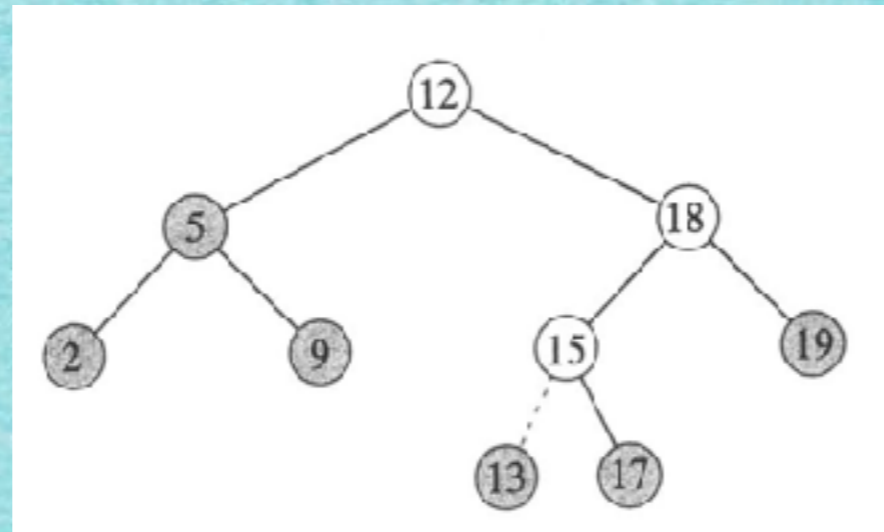
## 4.1 Grundoperationen

**INSERT(S,x): “Füge x in S ein”**

**Erweitere S um das Element, das unter der Adresse x steht.**



# Einfügen im Suchbaum



TREE-INSERT( $T, z$ )

```
2  $x \leftarrow \text{wurzel}[T]$ 
3 while  $x \neq \text{NIL}$ 
4   do  $y \leftarrow x$ 
5     if  $\text{schlüssel}[z] < \text{schlüssel}[x]$ 
6       then  $x \leftarrow \text{links}[x]$ 
7     else  $x \leftarrow \text{rechts}[x]$ 
8  $p[z] \leftarrow y$ 
9 if  $y = \text{NIL}$ 
10 then  $\text{wurzel}[T] \leftarrow z$ 
11 else if  $\text{schlüssel}[z] < \text{schlüssel}[y]$ 
12   then  $\text{links}[y] \leftarrow z$ 
13   else  $\text{rechts}[y] \leftarrow z$ 
```



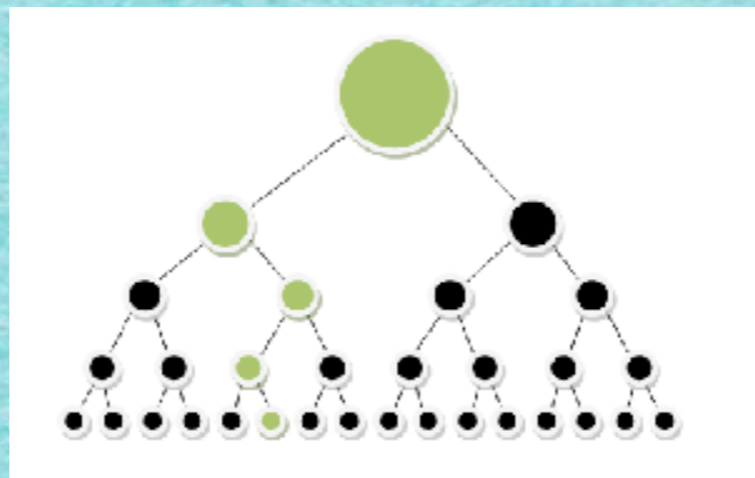
## 4.5 Binäre Suchbäume

### Satz 4.5

*Einfügen benötigt  $O(h)$  für einen binären Suchbaum der Höhe  $h$ .*

### Beweis:

**Klar, der Baum wird nur vertikal abwärts durchlaufen!**





## 4.1 Grundoperationen

**DELETE(S,x): “Entferne x aus S”**

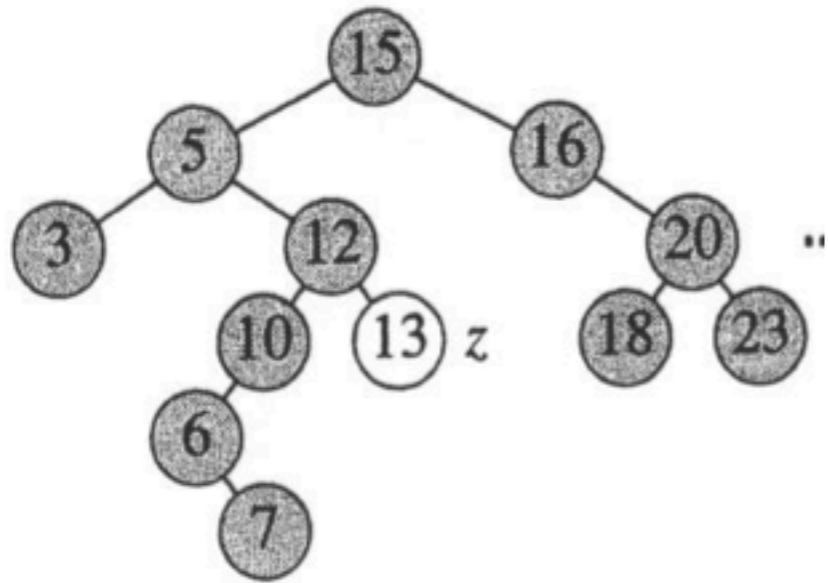
**Lösche das unter der Adresse x stehende Element aus der Menge S.**



# Löschen im Suchbaum

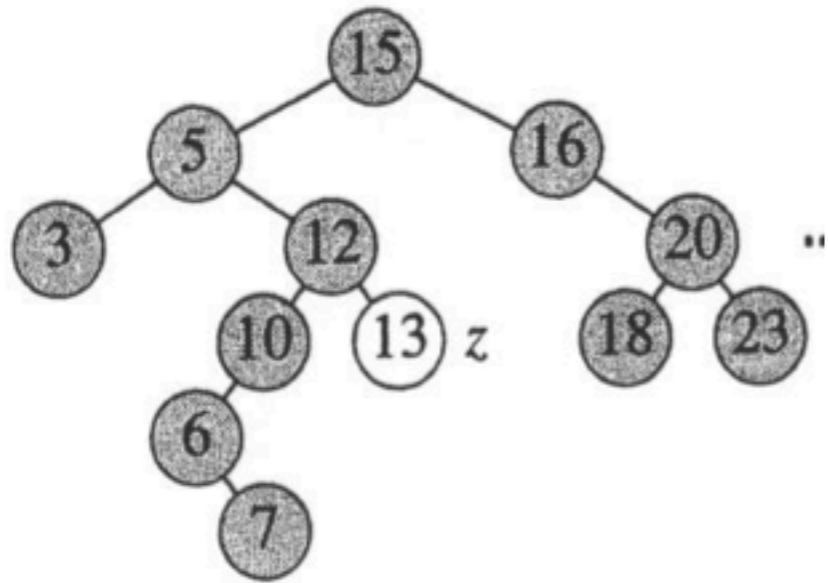


# Löschen im Suchbaum





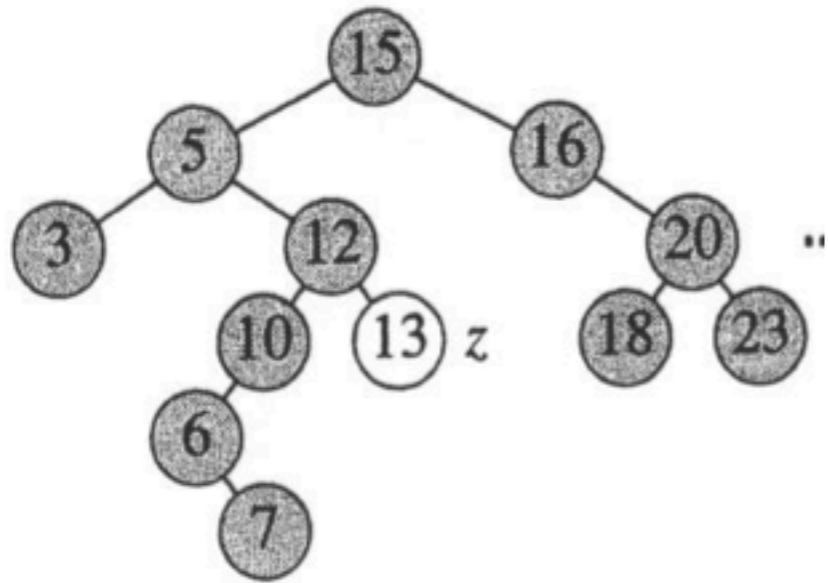
# Löschen im Suchbaum



**Lösche 13!**



# Löschen im Suchbaum

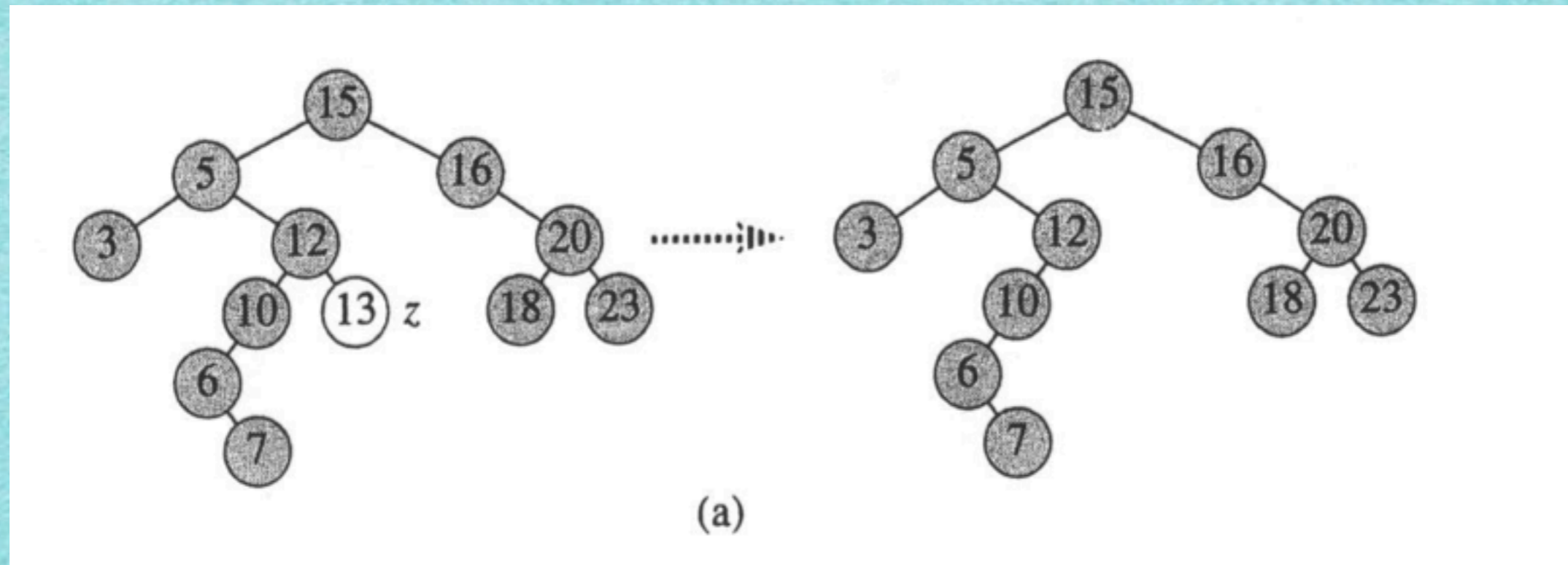


**Lösche 13!**

**(a) Keine Kinder:**



# Löschen im Suchbaum

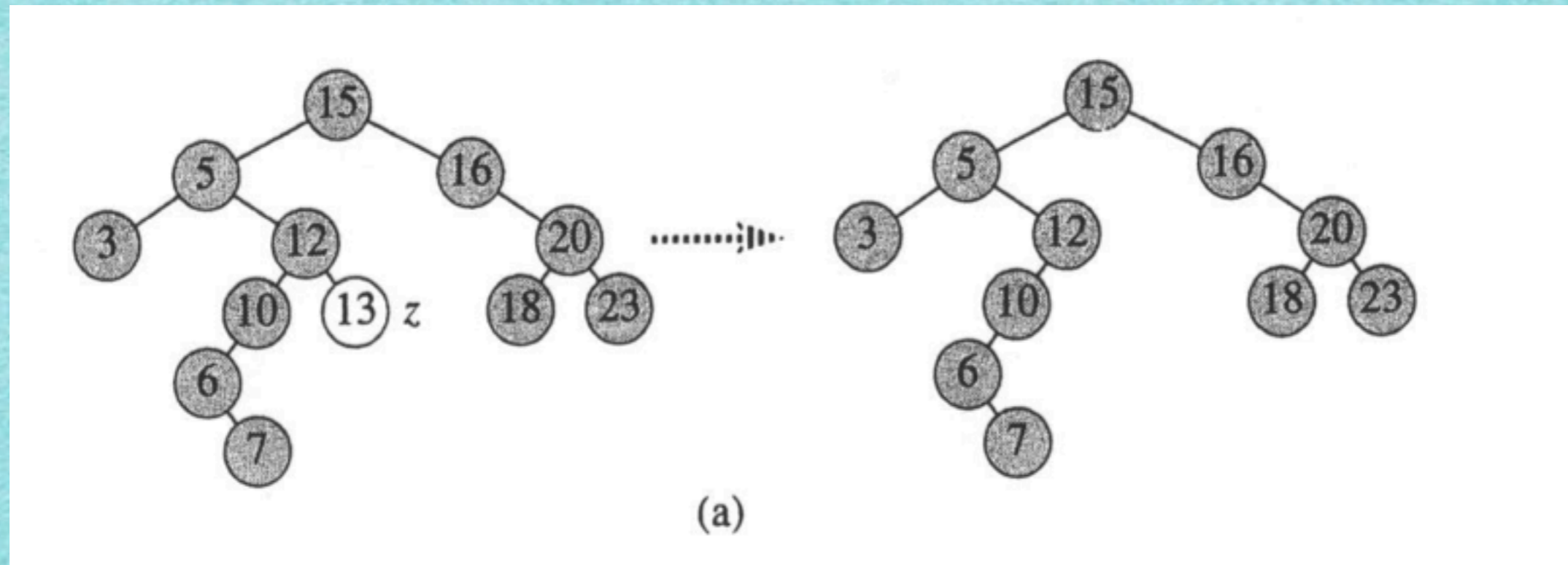


**Lösche 13!**

**(a) Keine Kinder:**



# Löschen im Suchbaum



**Lösche 13!**

**(a) Keine Kinder:**

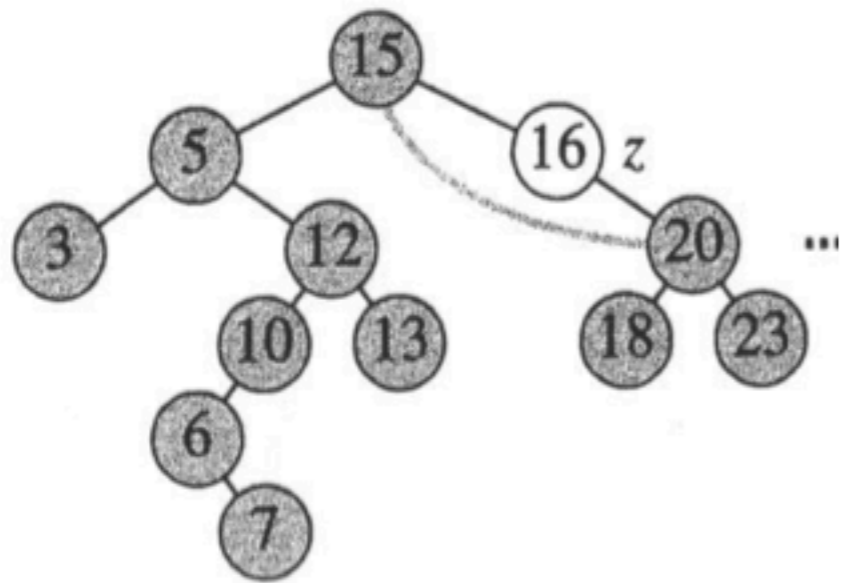
**Einfach entfernen**



# Löschen im Suchbaum

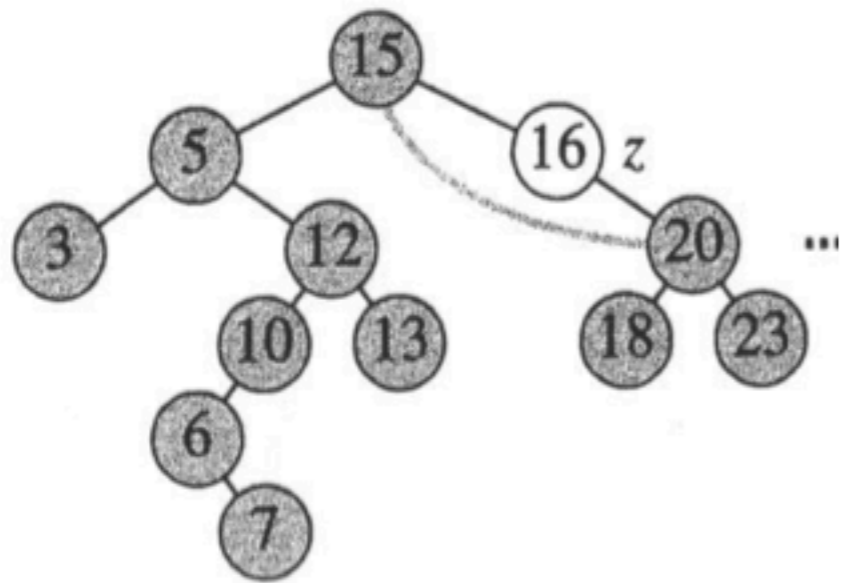


# Löschen im Suchbaum





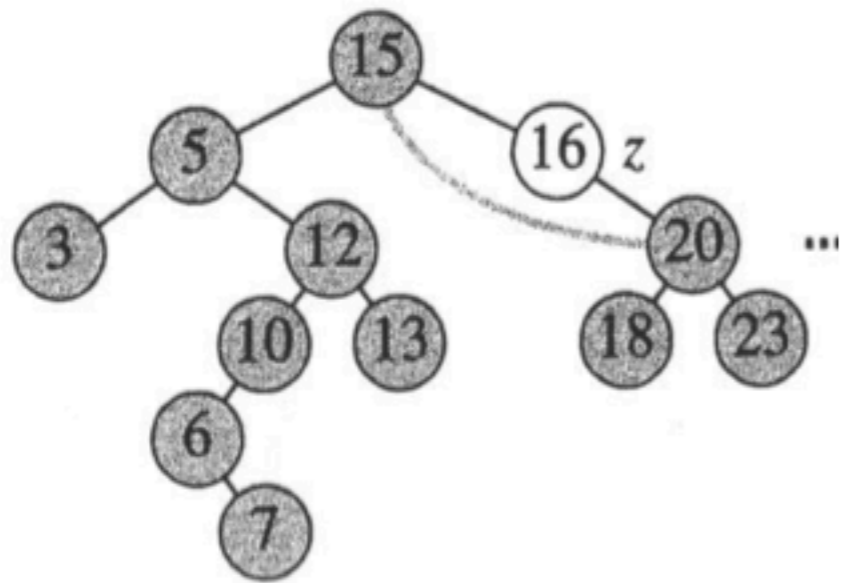
# Löschen im Suchbaum



**Lösche 16!**



# Löschen im Suchbaum

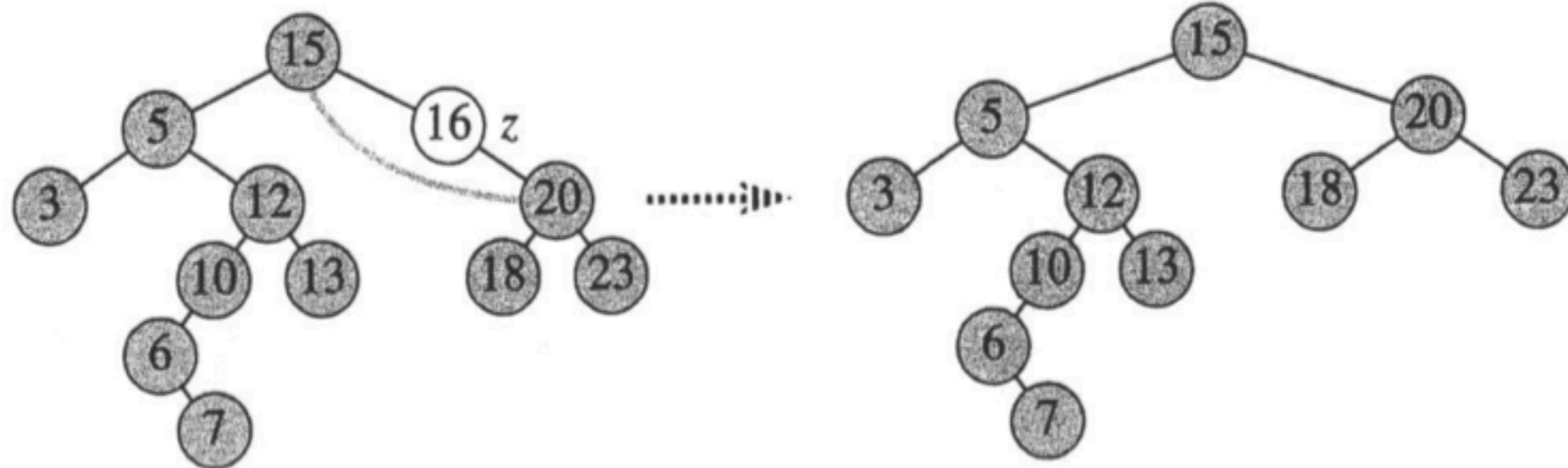


**Lösche 16!**

**(b) Ein Kind:**



# Löschen im Suchbaum



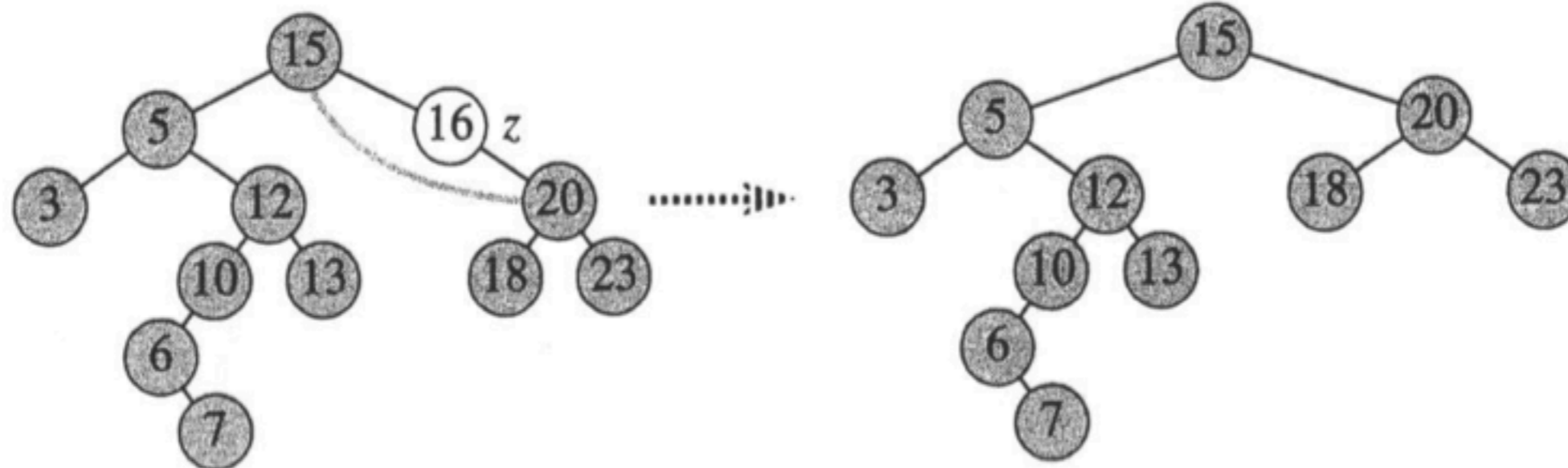
(b)

**Lösche 16!**

**(b) Ein Kind:**



# Löschen im Suchbaum



(b)

**Lösche 16!**

**(b) Ein Kind:**

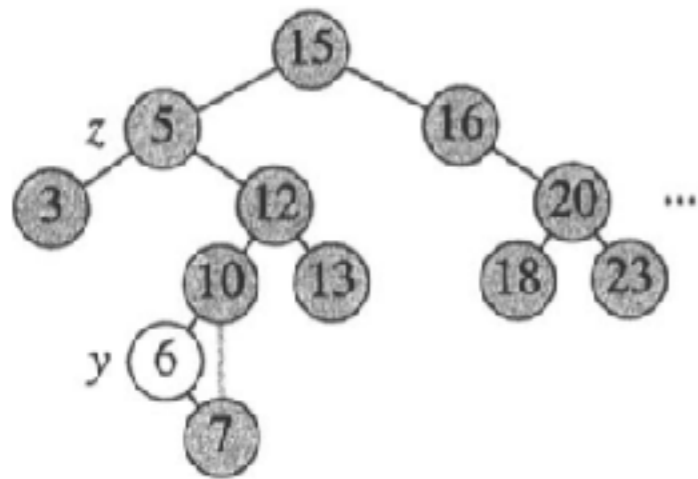
**“Ausschneiden”**



# Löschen im Suchbaum

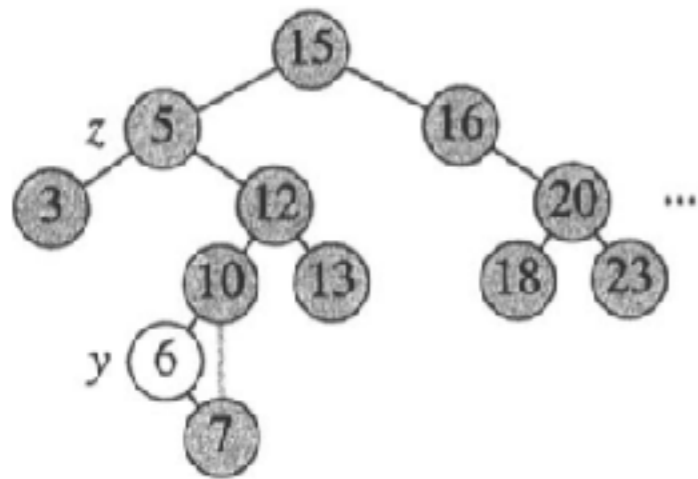


# Löschen im Suchbaum





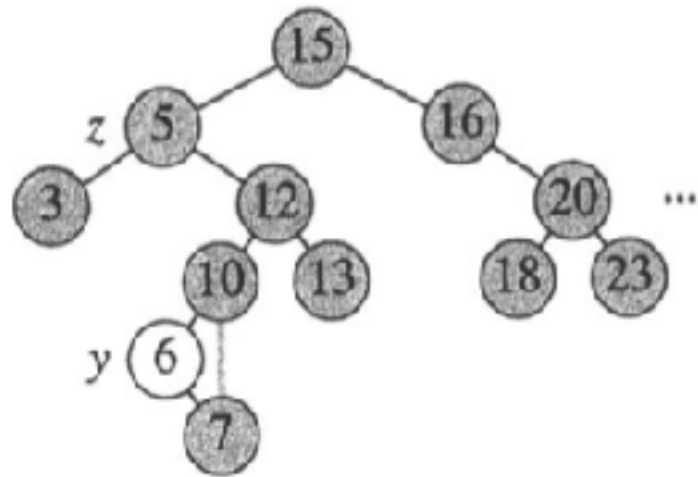
# Löschen im Suchbaum



Lösche 5!



# Löschen im Suchbaum

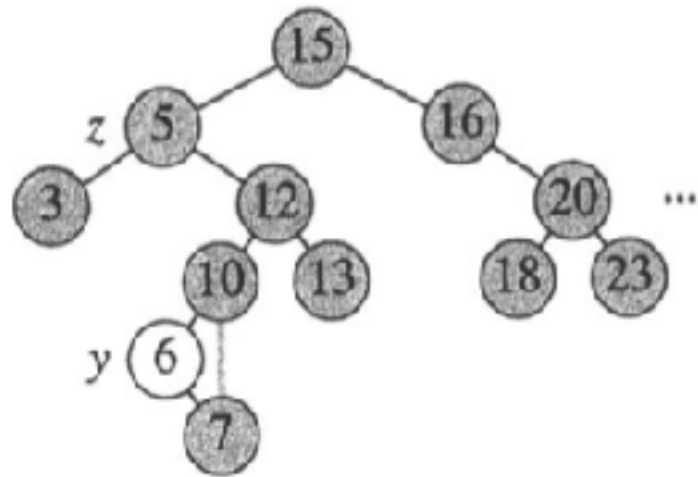


**Lösche 5!**

**(c) Zwei Kinder:**



# Löschen im Suchbaum



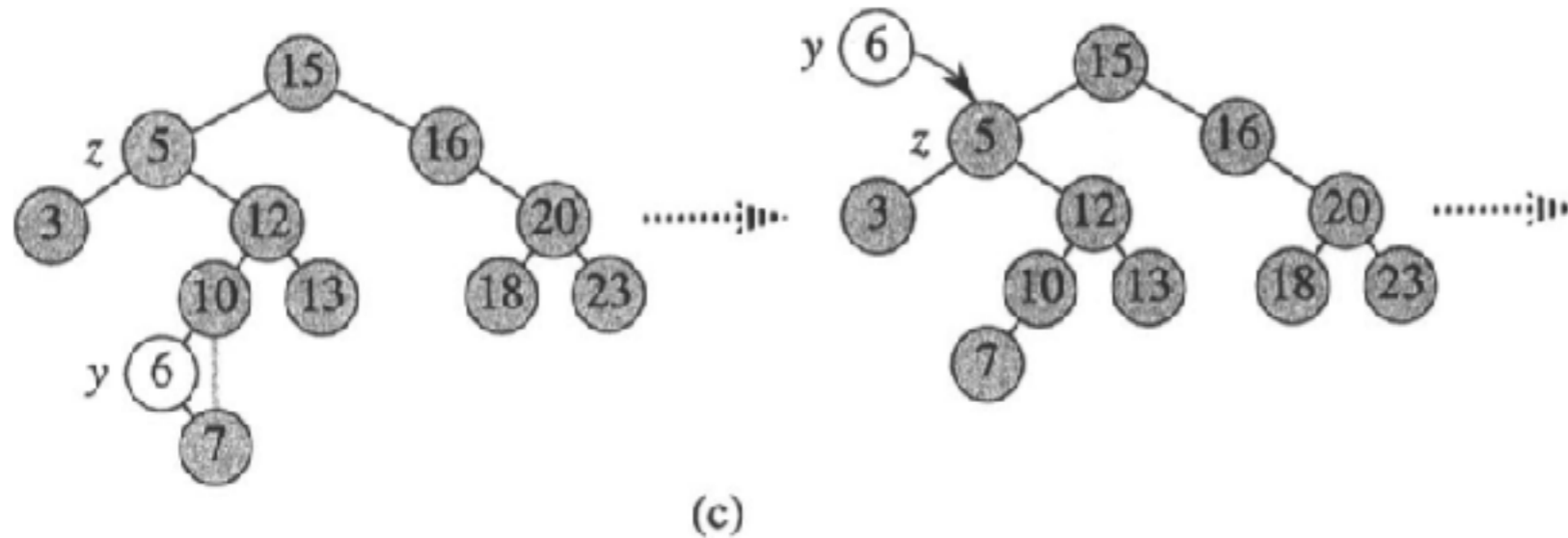
Lösche 5!

(c) Zwei Kinder:

“Nachfolger verpflanzen”



# Löschen im Suchbaum



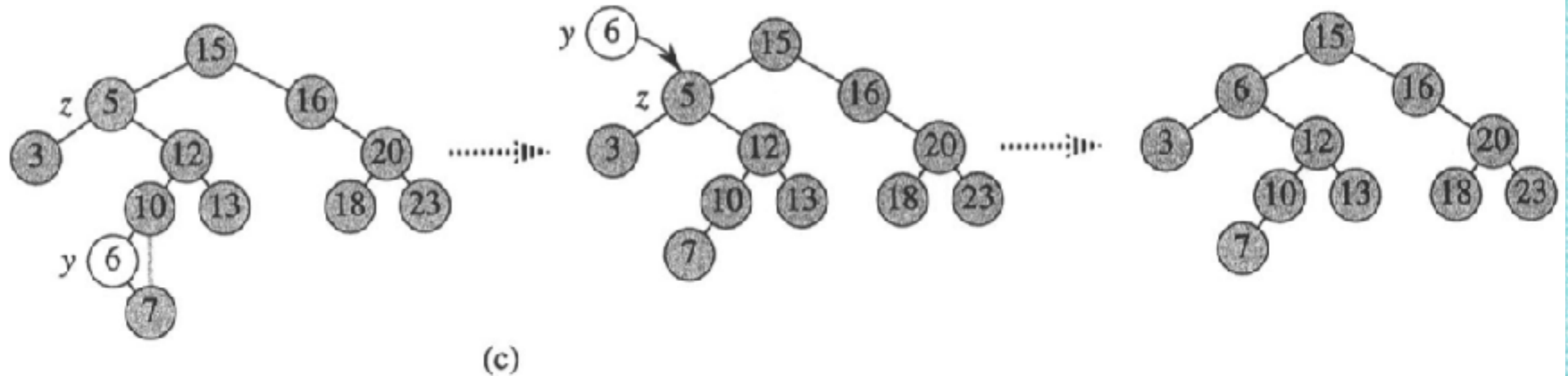
Lösche 5!

(c) Zwei Kinder:

“Nachfolger verpflanzen”



# Löschen im Suchbaum



Lösche 5!

(c) Zwei Kinder:

“Nachfolger verpflanzen”



# Löschen im Suchbaum



## Löschen im Suchbaum

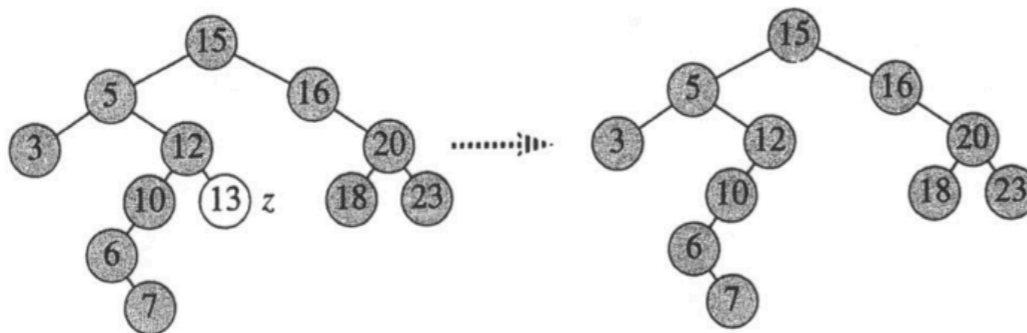
```
TREE-DELETE( $T, z$ )
1  if  $links[z] = NIL$  oder  $rechts[z] = NIL$ 
2    then  $y \leftarrow z$ 
3    else  $y \leftarrow TREE-SUCCESSOR(z)$ 
4  if  $links[y] \neq NIL$ 
5    then  $x \leftarrow links[y]$ 
6    else  $x \leftarrow rechts[y]$ 
7  if  $x \neq NIL$ 
8    then  $p[x] \leftarrow p[y]$ 
9  if  $p[y] = NIL$ 
10   then  $wurzel[T] \leftarrow x$ 
11   else if  $y = links[p[y]]$ 
12         then  $links[p[y]] \leftarrow x$ 
13         else  $rechts[p[y]] \leftarrow x$ 
14  if  $y \neq z$ 
15    then  $schlüssel[z] \leftarrow schlüssel[y]$ 
16         kopiere die Satellitendaten von  $y$  in  $z$ 
17  return  $y$ 
```



# Löschen im Suchbaum

TREE-DELETE( $T, z$ )

```
1  if  $links[z] = NIL$  oder  $rechts[z] = NIL$ 
2    then  $y \leftarrow z$ 
3    else  $y \leftarrow TREE-SUCCESSOR(z)$ 
4  if  $links[y] \neq NIL$ 
5    then  $x \leftarrow links[y]$ 
6    else  $x \leftarrow rechts[y]$ 
7  if  $x \neq NIL$ 
8    then  $p[x] \leftarrow p[y]$ 
9  if  $p[y] = NIL$ 
10   then  $wurzel[T] \leftarrow x$ 
11   else if  $y = links[p[y]]$ 
12         then  $links[p[y]] \leftarrow x$ 
13         else  $rechts[p[y]] \leftarrow x$ 
14  if  $y \neq z$ 
15    then  $schlüssel[z] \leftarrow schlüssel[y]$ 
16         kopiere die Satellitendaten von  $y$  in  $z$ 
17  return  $y$ 
```



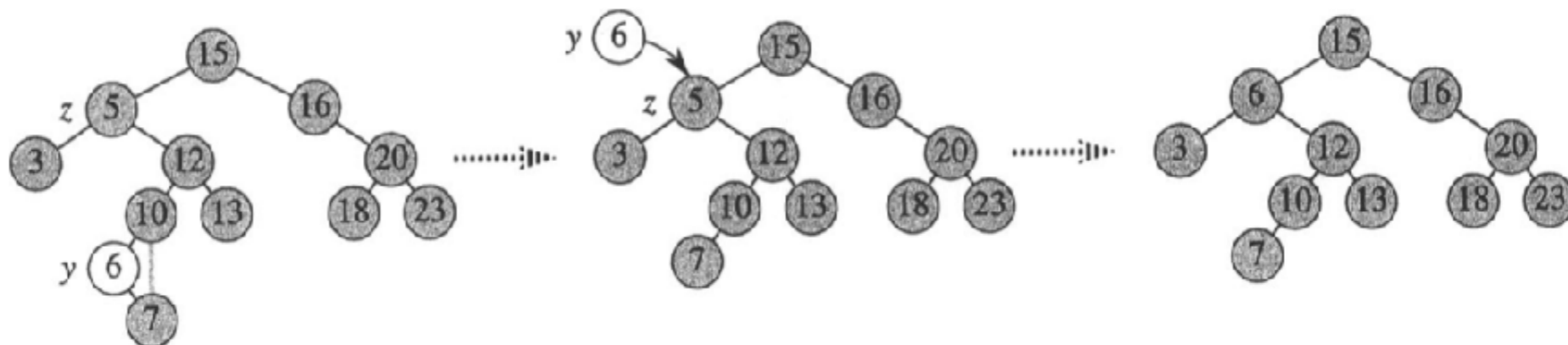
(a)



# Löschen im Suchbaum

TREE-DELETE( $T, z$ )

```
1  if  $links[z] = NIL$  oder  $rechts[z] = NIL$ 
2    then  $y \leftarrow z$ 
3    else  $y \leftarrow TREE-SUCCESSOR(z)$ 
4  if  $links[y] \neq NIL$ 
5    then  $x \leftarrow links[y]$ 
6    else  $x \leftarrow rechts[y]$ 
7  if  $x \neq NIL$ 
8    then  $p[x] \leftarrow p[y]$ 
9  if  $p[y] = NIL$ 
10   then  $wurzel[T] \leftarrow x$ 
11   else if  $y = links[p[y]]$ 
12         then  $links[p[y]] \leftarrow x$ 
13         else  $rechts[p[y]] \leftarrow x$ 
14  if  $y \neq z$ 
15   then  $schlüssel[z] \leftarrow schlüssel[y]$ 
16         kopiere die Satellitendaten von  $y$  in  $z$ 
17  return  $y$ 
```



(c)



## Löschen im Suchbaum

```
TREE-DELETE( $T, z$ )
1  if  $links[z] = NIL$  oder  $rechts[z] = NIL$ 
2    then  $y \leftarrow z$ 
3    else  $y \leftarrow TREE-SUCCESSOR(z)$ 
4  if  $links[y] \neq NIL$ 
5    then  $x \leftarrow links[y]$ 
6    else  $x \leftarrow rechts[y]$ 
7  if  $x \neq NIL$ 
8    then  $p[x] \leftarrow p[y]$ 
9  if  $p[y] = NIL$ 
10   then  $wurzel[T] \leftarrow x$ 
11   else if  $y = links[p[y]]$ 
12         then  $links[p[y]] \leftarrow x$ 
13         else  $rechts[p[y]] \leftarrow x$ 
14  if  $y \neq z$ 
15    then  $schlüssel[z] \leftarrow schlüssel[y]$ 
16         kopiere die Satellitendaten von  $y$  in  $z$ 
17  return  $y$ 
```



## 4.5 Binäre Suchbäume



## 4.5 Binäre Suchbäume

### Satz 4.6



## 4.5 Binäre Suchbäume

### Satz 4.6

*Löschen benötigt  $O(h)$  für einen binären Suchbaum der Höhe  $h$ .*



## 4.5 Binäre Suchbäume

### Satz 4.6

*Löschen benötigt  $O(h)$  für einen binären Suchbaum der Höhe  $h$ .*

Beweis:



## 4.5 Binäre Suchbäume

### Satz 4.6

*Löschen benötigt  $O(h)$  für einen binären Suchbaum der Höhe  $h$ .*

### Beweis:

**Klar, der Baum wird i.W. nur einmal durchlaufen!**



# 4.5 Binäre Suchbäume



# 4.5 Binäre Suchbäume

**Schnell:**



# 4.5 Binäre Suchbäume

## Schnell:

- $O(\log n)$ : *logarithmische Zeit*



# 4.5 Binäre Suchbäume

## Schnell:

- $O(\log n)$ : *logarithmische Zeit*
- $O(h)$ : *Tiefe des Baumes*



# 4.5 Binäre Suchbäume

## Schnell:

- $O(\log n)$ : *logarithmische Zeit*
- $O(h)$ : *Tiefe des Baumes*



# 4.5 Binäre Suchbäume

## Schnell:

- $O(\log n)$ : *logarithmische Zeit*
- $O(h)$ : *Tiefe des Baumes*

Also: Wie können wir die Tiefe des Baumes auf  $O(\log n)$  beschränken?



*Ab an die Tafel!*

*s.fekete@tu-bs.de*



# 4.5 Binäre Suchbäume

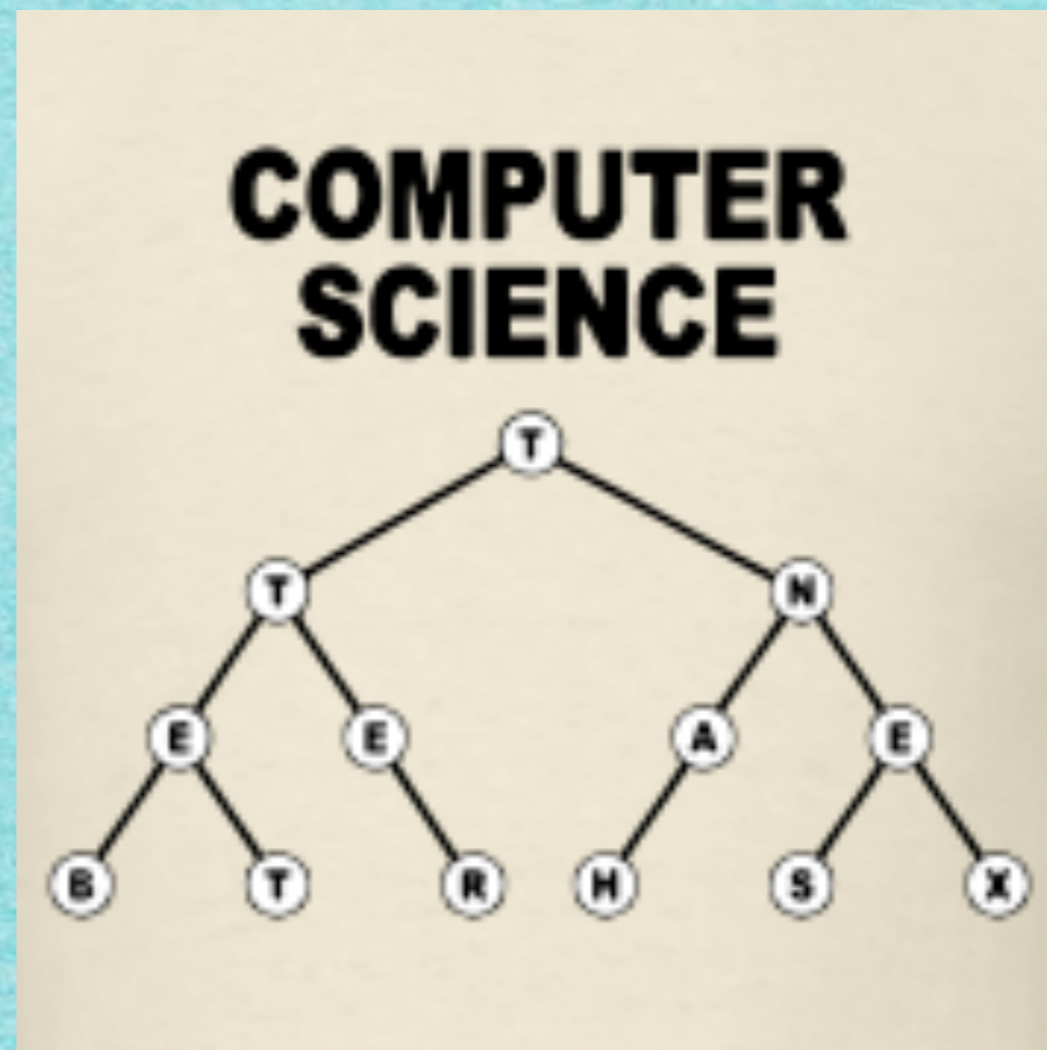


# 4.5 Binäre Suchbäume





# 4.5 Binäre Suchbäume





*Mehr demnächst!*

*s.fekete@tu-bs.de*