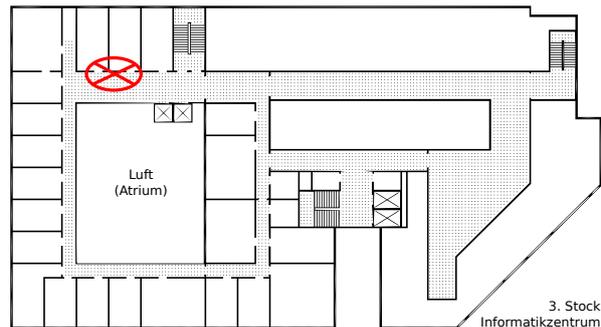


Dr. Christian Scheffer  
Sven von Höveling

## Algorithmische Geometrie Übung 2 vom 17. 11. 2016

Abgabe der Lösungen bis zum Donnerstag,  
den 01. 12. 2016 um 13:15 im Hausaufgabe-  
benrückgabeschrank.

Bitte die Blätter vorne deutlich mit  
eigenem Namen sowie Matrikel- und  
Gruppennummer versehen!



**Aufgabe 1:** Wende Jarvis' March auf der Punktmenge an, die in Abbildung 1 abgebildet ist. Gib hierzu für jede Iteration der REPEAT-Schleife an, welcher neue Eckpunkt der konvexen Hülle gefunden wird. Weiter gib innerhalb jeder Iteration der REPEAT-Schleife nach jeder Aktualisierung von  $p_{next}$  an, welcher Punkt  $p_i$  der Punkt  $p_{next}$  ist. Betrachte für diese Aufgabe folgende Veränderung des Algorithmus Jarvis' March:

- In jeder Iteration der REPEAT – UNTIL-Schleife wird  $p_{next}$  initial als der Punkt aus  $P \setminus \{p\}$  gewählt, der den kleinsten Index hat.
- In der FOR-Schleife werden die Punkte aus  $P$  in der Reihenfolge  $\langle p_1, \dots, p_n \rangle$  abgearbeitet.

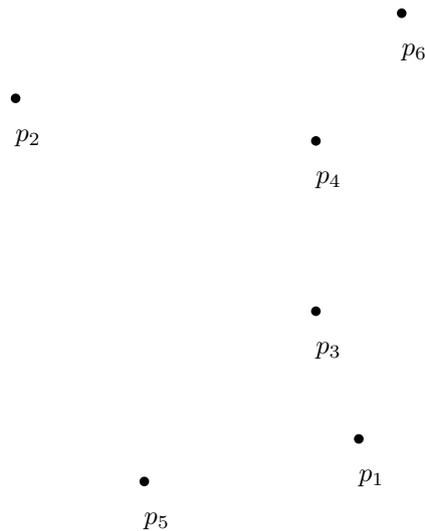
(5 Punkte)

**Aufgabe 2:** Gib ein geometrisches Prädikat, mit dem entschieden werden kann, ob ein Liniensegment  $\overline{p_1 p_2} \subset \mathbb{R}^3$  ein positiv orientiertes Dreieck  $\Delta(v_1, v_2, v_3) \subset \mathbb{R}^3$  durchdringt und begründe, warum das Prädikat die gestellte Aufgabe löst. Benutze hierbei lediglich die Formel für den vorzeichenbehafteten Flächeninhalt  $A(\Delta(q_1, q_2, q_3, q_4))$  von Tetraedern  $\Delta(q_1, q_2, q_3, q_4)$ , die durch vier Punkte aufgespannt sind.

$A(\Delta(q_1, q_2, q_3, q_4))$  ist wie folgt definiert:

- Es sei  $E$  die Ebene, auf der die drei Punkte  $q_1, q_2$  und  $q_3$  im Gegenuhrzeigersinn orientiert liegen.
- Dann gilt:

$$A(\Delta(q_1, q_2, q_3, q_4)) \quad \left\{ \begin{array}{ll} = 0 & \text{falls } q_1, q_2, q_3, q_4 \text{ komplanar} \\ > 0 & \text{falls } q_4 \text{ oberhalb von } E \\ < 0 & \text{falls } q_4 \text{ unterhalb von } E \end{array} \right\}.$$



**Abbildung 1:** Die Punktmenge  $P$  für Aufgabe 1.

**(5 Punkte)**

**Aufgabe 3:** In dieser Aufgabe sollen die Details des in Kapitel 2 bearbeiteten Algorithmus QUICKHULL ausgearbeitet werden.

- Gib an, wie man mit den in der Vorlesung besprochenen elementaren geometrischen Prädikaten das *Pivotelement*  $h$  bestimmen kann (verwende nicht explizit die Euklidische Distanzfunktion). Begründe, warum Dein Ansatz korrekt ist.
- Analysiere die Laufzeit des resultierenden Algorithmus. Gib hierbei je eine Familie von Punktemengen (d.h. eine mit  $n$  parametrisierbare Konstruktionsvorschrift zum Erzeugen einer Konfiguration mit  $n$  Punkten) an, für die QUICKHULL  $\Theta(n \log n)$  Zeit bzw.  $\Theta(n^2)$  Zeit benötigt. Begründe dabei jeweils, warum die geforderte Laufzeit auch erreicht wird.

**(5 Punkte)**

**Aufgabe 4:** Es seien zwei Arrays  $A$  und  $B$  gegeben, die jeweils  $n > 0$  Zahlen in sortierter Reihenfolge speichern. Gib einen Algorithmus mit  $\mathcal{O}(\log(n))$  Laufzeit an, der den Median dieser  $2n$  Elemente bestimmt. Begründe Laufzeit und Korrektheit Deines Algorithmus.

**(5 Punkte)**