

Programm:

1. Kombinatorische Probleme
2. Divide & Conquer
 - a) Mergesort
 - b) Dichtestes Punktepaar

Kombinatorische Probleme

Ganz allgemein: Gegeben ein Objekt M , (in Abhängigkeit von M)
endlich!
 die Beschreibung einer Lösungsmenge L (in Abhängigkeit von M und
 ein Prädikat $P: L \rightarrow \{\text{true}, \text{false}\}$ und
 eine Funktion $f: L \rightarrow \mathbb{R}$ minimal
 Gesucht: Eine Lösung $x \in L$ mit $P(x)$ (=true) und $f(x)$ ~~maximal~~

Algorithmus (Brute-Force):

```

val := Wahl eines beliebigen Objekts          opt := NULL
for suche each  $x \in L$  {
    if  $P(x) \wedge f(x) \leq val$  {
        opt := x
        val := f(x)
    }
}
return opt
  
```

Laufzeit? $\Theta(|L|)$

$\} \quad \text{Lösung ist ,zulässig'}$

Beispiel 1: Sortieren

- M ist ein Array der Länge n
- L ist die Menge aller Permutationen von M
- $P(x) = \text{true} \Leftrightarrow x_0 \leq x_1 \leq \dots \leq x_{n-1}$
- $f(x) = 0$ für alle $x \in L$

Größe von Kardinalität von L ? $|L| = n!$

Beispiel 2: Kürzester Weg in einem Graphen zwischen p und q

- $M = (V, E)$
- $L = 2^E$ (die Potenzmenge von E)
- $P(x) = \text{true} \Leftrightarrow x$ ist ein Weg von p nach q
- $f(x) = |x|$

$$\hookrightarrow |L| = 2^{|E|}$$

Beispiel 3: TSP

Gegeben: ein vollständiger Graph $G = (V, E)$ und eine Funktion $c: E \rightarrow \mathbb{R}^+$.

Gesucht: eine kürzeste Rundreise

$$\hookrightarrow \cdot M = (V, E)$$

• L ist die Menge aller Permutationen von V

• $P(x) = \text{true}$ für alle $x \in L$

$$f(x) = \sum_{i=0}^{n-1} c(\{x_i, x_{(i+1) \bmod n}\})$$

$$\hookrightarrow |L| = \text{Kaput! } |V|!$$

Wie schnell sind gute Algorithmen dafür?

Bsp. 1.: Mergesort $\Theta(n \log n)$

Bsp. 2.: BFS $\Theta(|V| + |E|)$

Bsp. 3.: ? (bekannt: $\Theta(2^n n^2)$ mittels DP)

Entscheidend ist nicht $|L|$, sondern die Struktur von $L' = \{x \in L \mid P(x)\}$!

Intuition: • Beim Sortieren kann man z.B. Transitivität nutzen - dadurch funktioniert Merge, noch offensichtlicher ist es bei Quicksort (bald in der VL!).

• Für kürzeste Wege gilt u.a., dass jeder Teilweg eines kürzesten Weges selbst ein kürzester Weg ist.

Es ist nicht klar, ob sich die Struktur von TSP-Lösungen ähnlich gut fassen lässt (Vermutung: Nein).

Divide & Conquer

Idee: - Kleine Probleminstanzen können direkt gelöst werden.

- Große Probleminstanzen in kleine aufteilen, (divide)
rekursiv lösen, } (conquer) (oder conquer +
Lösungen zusammenfügen.)

Mergesort (*)

Mergesort(A, p, r) {

if $p < r$ {

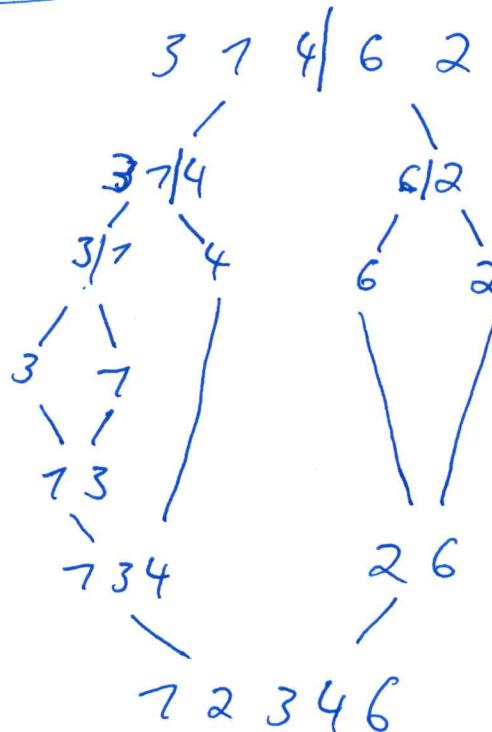
$q := \lfloor (p+r)/2 \rfloor$

Mergesort(A, p, q)

Mergesort($A, q+1, r$)

Merge(A, p, q, r)

}



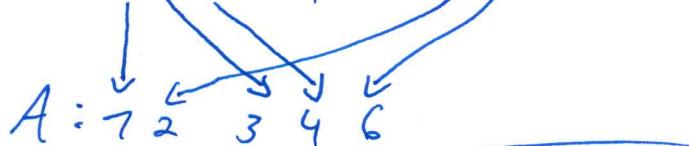
Das letzte Merge genauer:

$A : 7 3 4 2 6$

Merge($A, 1, 3, 5$)

$$n_1 := q - p + 1 = 3, n_2 := r - q = 2$$

$L : 7 3 4 \infty, R : 2 6 \infty$



(*) Grundidee: - Arrays der Länge ≤ 1 sind bereits sortiert

- Zwei sortierte ^(\{2, 1\}) Arrays lassen sich leicht zu einem sortierten Gesamtarray zusammenfügen

\hookrightarrow Also: D & C

Laufzeit von Mergesort:

$$T(n) = \begin{cases} O(1) & \text{falls } n=1 \\ 2T\left(\frac{n}{2}\right) + O(n) & \text{falls } n \geq 2 \end{cases}$$

Lösung aus der VL: $T(n) \in O(n \log n)$

(optimal für vergleichsbasiertes Sortieren)

Dichtestes Punktpaar

Gegeben: Menge $V = \{P_1, P_2, \dots, P_n\}$ von Punkten in der Ebene, $P_i = (x_i, y_i)$

Gesucht: $\min_{P_i, P_j \in V, P_i \neq P_j} d(P_i, P_j) = \sqrt{(x_i - x_j)^2 + (y_i - y_j)^2}$ minimal.

Nach der Definition vom Anfang:

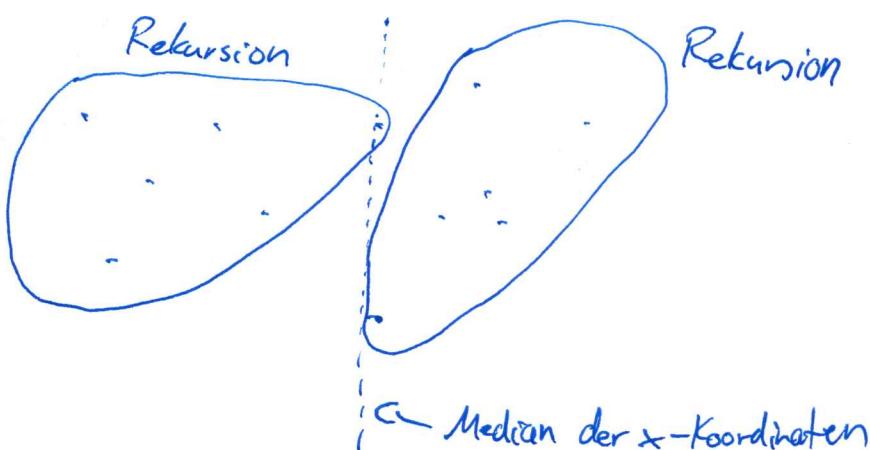
- $M = V$
- $L = \{d(P_i, P_j) \mid P_i \in M, P_j \in M, P_i \neq P_j\}$
- $P(x) = \text{true}$ für alle $x \in L$
- $f(x) = \text{Min}(P)$ für ~~Max~~ ~~Min~~

$$\hookrightarrow |L| = \binom{n}{2} = \frac{n(n-1)}{2} \in O(n^2)$$

Somit hat Brute-Force Laufzeit $O(n^2)$ für das Problem.

Geht es schneller? Ja!

Idee:



ABER: Was passiert, wenn das dichteste Punktpaar durch die Gerade getrennt wird?

Alg. Dichtestes Paar (P):

1. if $|P| = 1$: return ∞
2. Finde Median der x-Koordinaten x_m
~~Sortiere P nach x-Koordinaten~~

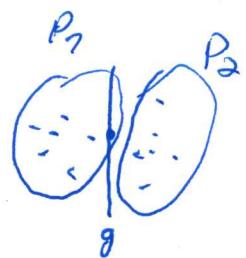
3. Teile P mit einer vertikalen Geraden g durch den Median der x-Koordinaten x_m in Mengen P_1 und P_2

4. $s_1 := \text{Dichtestes Paar}(P_1)$

5. $s_2 := \text{Dichtestes Paar}(P_2)$

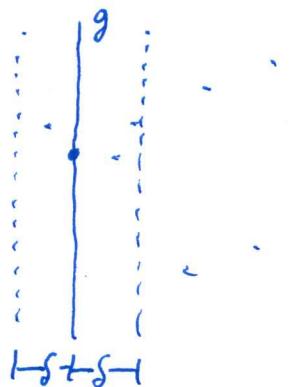
6. $\delta_{12} := \text{kürzeste Entfernung zwischen Punkten in } P_1 \text{ und Punkten in } P_2$

7. return mit $\{s_1, s_2, \delta_{12}\}$ ~~(*)~~ zu Schritt 2...

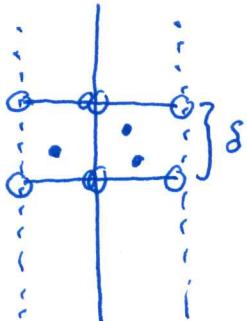


Spannend bleibt Schritt 6: Das sind ~~ca.~~ $\frac{n}{2} \cdot \frac{n}{2} \in \Omega(n^2)$
 viele Paare! Struktur hilft!

Sei $s := \min \{s_1, s_2\}$



Es müssen nur Punkte in einem Streifen der Breite $2s$ um g getestet werden. Außerdem müssen die Punkte auch in Y-Richtung nah beieinander sein.



Höchstens 8

Höchstens die 8 nächsten Punkte in y-Richtung kommen dafür infrage.

Mit einer Vorsortierung der Punkte nach y-Koordinate kann Schritt 6 in Zeit $O(n)$ ausgeführt werden.

Für die Laufzeit ergibt sich somit (für $n=16$)

$$T(n) = \underbrace{O(n \log n)}_{\text{Sortierung x}} + \underbrace{O(n \log n)}_{\text{Sortierung y}} + \underbrace{T'(n)}_{\substack{\text{Rekursion} \\ : n=1 \\ \text{mehr}}} \\ \text{mit } T'(n) = \left\{ \begin{array}{l} O(1) \\ 2T\left(\frac{n}{2}\right) + O(n) \end{array} \right. \begin{array}{l} \text{Rekursion} \\ \text{Combine} \end{array} \right\} \in O(n \log n)$$

Also: $T(n) \in O(n \log n)$.

Zu Schritt 2:

Der Median kann leicht mit Sortieren in $O(n \log n)$ bestimmt werden, was für unsere Zwecke reicht. Es geht aber auch schneller - mehr dazu bald in der VL!