

Theoretische Informatik 2

Arne Schmidt

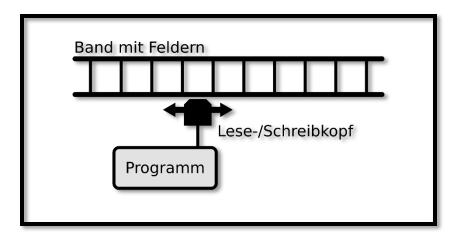
Kapitel 1.1 – Turing-Maschinen

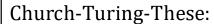


Alan Turing (1912-1954)

Logiker, Mathematiker, Kryptoanalytiker, Informatiker

Berechenbarkeitsmodell Turing-Maschine



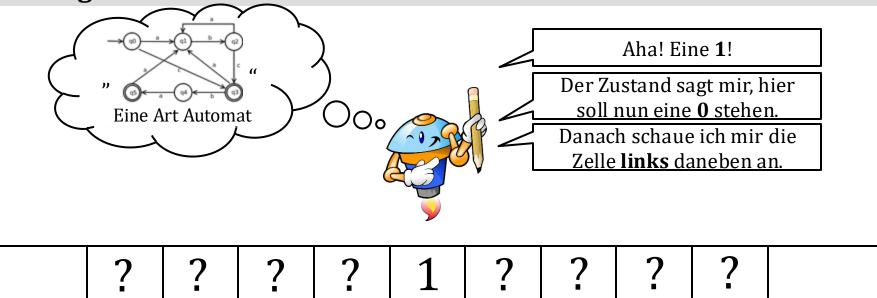


"Alles, was sich intuitiv berechnen lässt, lässt sich mit einer Turing-Maschine berechnen."





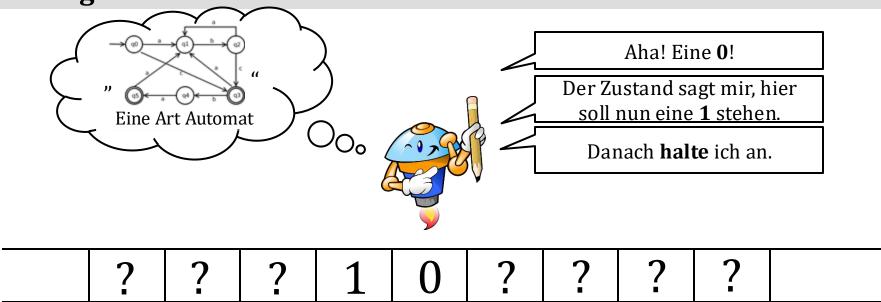
Turing-Maschine – Intuition



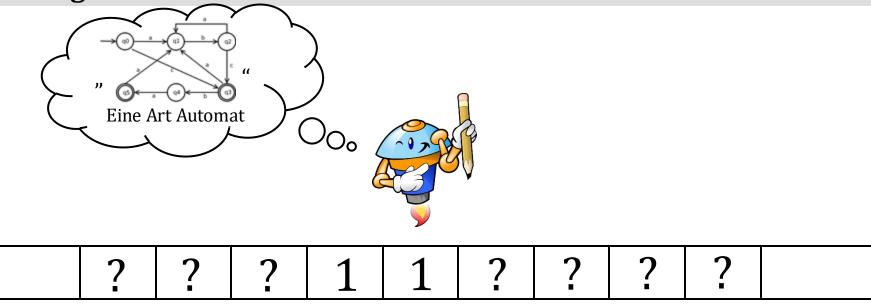
Turing-Maschine - Intuition



Turing-Maschine - Intuition



Turing-Maschine - Intuition



Der "Roboter" kann also: Lesen, schreiben, bewegen und seinen Zustand ändern!



Turing-Maschine – Defintion

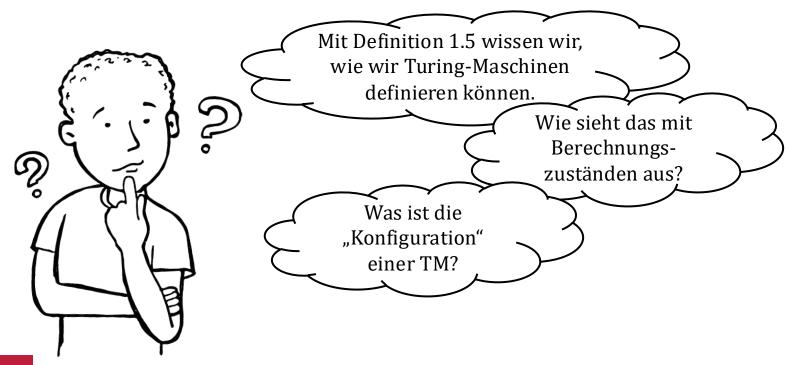
Definition 1.5

Eine **Turing-Maschine (TM)** M ist ein Tupel $M=(Q,\Sigma,\Gamma,\sqcup,q_0,\delta,Q_F)$ mit

- *Q* ist eine endliche Menge von **Kontrollzuständen**,
 - $-q_0 \in Q$ ist der **Startzustand**
 - $-Q_F \subseteq Q$ ist die Menge der **Endzustände**
- Σ ist das endliche, nicht-leere Eingabealphabet
- Γ ist das endliche, nicht-leere Bandalphabet mit
 - $-\Sigma \subset \Gamma$,
 - \sqcup ∈ Γ ist das **Leerzeichen** bzw. **Blank-Symbol**,
 - Es gilt \sqcup ∉ Σ
- Falls $\delta: Q \times \Gamma \to Q \times \Gamma \times \{L, R, N\}$, sprechen wir von einer **deterministischen Turing-Maschine (DTM)**. Dabei sind L, R, N die Bewegungen des Schreib- und Lesekopfs (**L**inks, **R**echts, **N**eutral)
- Falls $\delta \subseteq Q \times \Gamma \times Q \times \Gamma \times \{L, R, N\}$, sprechen wir von einer **nicht-deterministischen Turing-Maschine (NTM)**.



Fragen



Konfiguration - Intuitiv

Intuitiv:

Was ist der Gesamtzustand der TM?

- In welchem Zustand befinden wir uns?
- Wo steht welches Zeichen?
- Wo steht der Kopf?



Aha! Eine 0!

Der Zustand sagt mir, hier soll nun eine 1 stehen.

Danach halte ich an.

$$\delta(q,0) = (q_F, 1, N) \text{ mit } q_F \in Q_F$$

	0	1	1	1	0	0	0	1	1		
Position 1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12

Konfiguration - Definition

Definition 1.6

Sei $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \sqcup, q_0, \delta, Q_F)$ eine TM

- a) Eine **Konfiguration** von M ist ein Tripel $u \ q \ v \in \Gamma^* \times Q \times \Gamma^*$ Dabei ist u der Bandinhalt links vom Kopf, q der aktuelle Kontrollzustand und v der Bandinhalt ab dem Kopf.
- b) Die Startkonfiguration von M für die Eingabe $w \in \Sigma^*$ ist die Konfiguration q_0w . Für $w = \varepsilon$ ist die Startkonfiguration $q_0 \sqcup$.

Konfiguration - Definition (forts.)

Definition 1.6

Sei $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \sqcup, q_0, \delta, Q_F)$ eine TM

- c) Die Transitionsfunktion δ induziert eine **Transitionsrelation** zwischen Konfigurationen, die wie folgt definiert ist:
 - $u.a q b.v \rightarrow u q' a.c.v$, falls $(q',c,L) \in \delta(q,b)$,
 - $u.a q b.v \rightarrow u.a.c q'v$, falls $(q', c, R) \in \delta(q, b)$ und $v \neq \varepsilon$,
 - $u.a q b.v \rightarrow u.a q' c.v$, falls $(q', c, N) \in \delta(q, b)$,
 - $u \ q \ b \rightarrow u. \ c \ q' \ \text{falls} \ (q', c, R) \in \delta(q, b),$
 - $q b. v \rightarrow q'. c. v$, falls $(q', c, L) \in \delta(q, b)$.

Für $a, b, c \in \Gamma$, $q, q' \in Q$, $u, v \in \Gamma^*$.

Wir verwenden \rightarrow^* , um die reflexive, transitive Hülle von \rightarrow darzustellen.

Konfiguration - Definition (forts.)

Definition 1.6

Sei $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \sqcup, q_0, \delta, Q_F)$ eine TM

- d) Eine Konfiguration $u \neq v$ heißt akzeptierend, falls sie in $\Gamma^* \times Q_F \times \Gamma^*$ enthalten ist, also ein akzeptierender Zustand erreicht wurde.
- e) Eine **Berechnung** von M auf Eingabe $w \in \Sigma^*$ ist die unendliche Sequenz von Konfigurationen $c_0 = q_0 w \to c_1 \to c_2 \to \cdots$, die sich von der Startkonfiguration zu w aus ergibt.
 - In einer DTM sind die Nachfolger einer Konfiguration immer eindeutig. Oftmals interessiert man sich nur für einen endlichen Präfix $c_0 \to^* c_k$ einer Berechnung. Dies ist vor allem der Fall wenn die letzte Konfiguration des Präfixes akzeptierend ist.
- f) Die Sprache L(M) der Maschine M ist die Menge aller Wörter w, so dass eine Berechnung von der Startkonfiguration q0w zu einer akzeptierenden Konfiguration existiert.

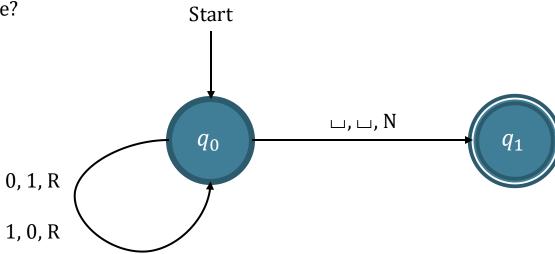
$$L(M) = \{ w \in \Sigma^* \mid M \text{ akzeptiert } w \} = \{ w \in \Sigma^* \mid j \ q_0 w \to^* uq'v \in \Gamma^* Q_F \Gamma^* \}$$
.

Turing-Maschine – Beispiel

Wie bei anderen Automaten:

- Zustände werden durch Kreise markiert
- Transitions funktion δ durch gerichtete Kanten
- Die Beschriftung ist dabei immer <Lesen, Schreiben, Bewegen>

Was tut diese Turing-Maschine? Sie flippt alle 1en und 0en.

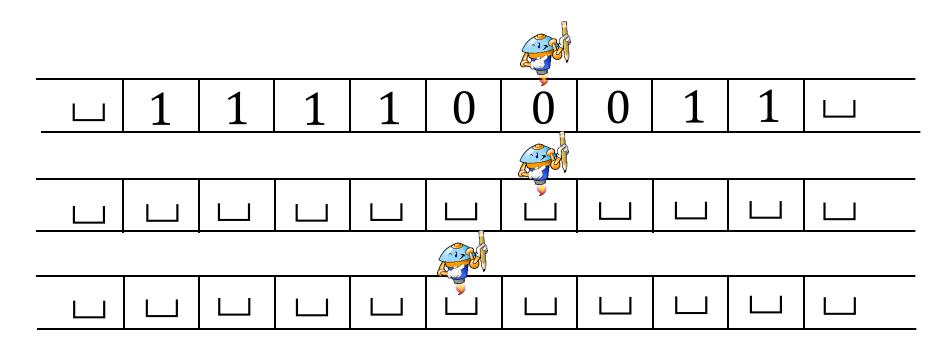




Kapitel 1.2 – Varianten von Turing-Maschinen



Mehrband Turing-Maschinen



Mehrband Turing-Maschinen

Definition 1.7

Sei $k \in \mathbb{N}, k > 0$. k-Band-Turing-Maschinen sind analog zu Turing-Maschinen definiert, besitzen allerdings k Bänder mit einem Kopf pro Band. Damit gilt für die Transitionsfunktion:

$$\delta: Q \times \Gamma^k \to Q \times \Gamma^k \times \{L, R, N\}^k$$
 für det. k-Band-Turing-Maschinen

Bzw.

$$\delta: Q \times \Gamma^k \to \mathcal{P}\big(Q \times \Gamma^k \times \{L, R, N\}^k\big)$$
 für nicht det. k-Band-Turing-Maschinen

Die Maschine liest in jedem Schritt jedes Band ein, modifiziert die Zellen und bewegt die Köpfe unabhängig voneinander.

In der Initialkonfiguration sind alle Bänder außer dem ersten leer, d.h. gefüllt mit ... uuuu ...

Mächtigkeit von Mehr-Band-Turing-Maschinen





Mächtigkeit von Mehr-Band-Turing-Maschinen





Bandreduktion

Lemma 1.8 (Bandreduktion)

Zu jeder k-Band-Turing-Maschine M_k gibt es eine Turing-Maschine M, die M_k effizient simuliert. Insbesondere gilt $\mathcal{L}(M_k) = \mathcal{L}(M)$. Falls M_k deterministisch ist, dann ist auch M deterministisch.

Beweisskizze: Tafel.

Alphabetsreduktion

Lemma 1.9 (Alphabetsreduktion)

```
Sei M=(Q,\Sigma,\Gamma,\sqcup,q_0,\delta,Q_F) eine TM. Es gibt eine Abbildung bin: \Gamma^* \to \{0,1\}^* und eine TM M_{\mathrm{bin}}=(Q',\{0,1\},\{0,1,\sqcup\},\sqcup,q'_0,\delta',Q'_F) mit w\in\mathcal{L}(M)\subseteq\Sigma^* \Leftrightarrow \mathrm{bin}(w)\in\mathcal{L}(M_{\mathrm{bin}})\subseteq\{0,1\}^*
```

Wenn M ein Entscheider ist, dann ist auch $M_{\rm bin}$ ein Entscheider.

Beweisskizze: Tafel.

Einseitig beschränktes Band

Definition 1.10

Turing-Maschinen mit rechts unendlichem Band sind weitestgehend definiert wie Turing-Maschinen mit beidseitig unendlichem Band, mit folgenden Ausnahmen:

- Das Bandalphabet enthält ein zusätzliches Symbol $\$ \in \Gamma$, den (linken) Endmarker, mit $\$ \notin \Sigma$ und $\$ \neq \sqcup$.
- Der Endmarker darf weder nach links überschritten werden, noch darf er überschrieben werden:

$$\forall q \in Q \ \forall q' \in Q : \delta(q,\$) = (q',\$,R)$$

• Die Startkonfiguration bei Eingabe $w \in \Sigma^*$ ist $q_0 \$ w$, wenn q_0 der Startzustand ist. Der Kopf zeigt also bei der Startkonfiguration auf den Endmarker.

Insbesondere sind die Sprachen von TMs mit rechts unendlichem Band analog definiert wie bei TMs mit beidseitig unendlichem Band.

Einseitig beschränktes Band

Lemma 1.11

Zu jeder TM $M \leftrightarrow$ mit beidseitig unendlichem Band gibt es eine TM M mit rechts unendlichem Band, die $M \leftrightarrow$ effizient simuliert. Insbesondere gilt $\mathcal{L}(M \leftrightarrow) = \mathcal{L}(M)$.

Beweisskizze: Selbst.

Nächstes Kapitel

